

Aplicații ale calculului vectorial în determinarea unor puncte importante în triunghi - Coordonate baricentrice

Seminar informal de Didactica matematicii

20 aprilie 2018
Georgeta Crețu

CUPRINS

| | |
|--|----|
| 1. Introducere | 1 |
| 1.1. Avantajele folosirii coordonatelor baricentrice | 1 |
| 2. Elemente de geometrie afină | 2 |
| 2.1. Spații affine. Definiție | 2 |
| 2.2. Exemple de spații affine | 2 |
| 2.3. Spațiul liniar tangent $T_P X$ | 2 |
| 2.4. Aplicarea unui vector într-un punct | 3 |
| 2.5. Combinații affine de puncte | 3 |
| 2.6. Dependență și independență afină | 4 |
| 2.7. Repere affine | 4 |
| 2.8. Trecerea de la coordonate affine la coordonate carteziane | 4 |
| 2.9. Trecerea de la coordonate carteziane la coordonate affine | 4 |
| 2.10. Exemple | 5 |
| 3. Teoreme importante | 6 |
| 4. Centrul de greutate al unui triunghi | 6 |
| 5. Centrul cercului înscris în triunghi | 7 |
| 6. Ortocentrul unui triunghi | 9 |
| 7. Centrul cercului circumscris unui triunghi | 11 |
| 8. Dreapta lui Euler | 15 |
| Bibliografie | 15 |

1. INTRODUCERE

În geometrie, sistemul de coordonate baricentrice este un sistem de coordonate în care locația unui punct al unui simplex (triunghi, tetraedru etc.) este specificată ca fiind centrul de masă sau baricentrul, de obicei, de mase inegale plasate în vârfurile sale. Coordonatele se extind, de asemenea, în afara simplexului, unde una sau mai multe coordonate devin negative.

Coordonatele baricentrice au fost introduse pentru prima oară de către August Ferdinand Möbius în cartea "Calcul Baricentric", publicată în 1827. Același sistem a fost studiat de către Fauvel în 1993. Möbius a pornit de la problema de determinare a unui centru de greutate pentru o tijă cu greutateți atașate în două puncte distincte. Cu alte cuvinte, el a vrut să găsească centrul în care ar putea fi plasat un punct de sprijin pentru a echilibra tija (Wildberger, 2010). În calculele sale, pentru determinarea centrului, Möbius a atribuit și greutateți negative. Deși acest lucru poate părea contra-intuitiv, o greutate negativă poate fi considerată un obiect care aplică o forță ascendentă, cum ar fi un balon. În acest caz, a observat că centrul de greutate nu se află între cele două obiecte atașate.

1.1. Avantajele folosirii coordonatelor baricentrice.

- (1) Expresii simple pentru drepte în general, făcând fezabilă din punct de vedere computațional intersectarea dreptelor.
- (2) Formule simple pentru coordonatele unor puncte comune (centrul de greutate, centrul cercului înscris în triunghi, ortocentrul, centrul cercului circumscris triunghiului ...)
- (3) Manipularea foarte bună a rapoartelor de lungimi.
- (4) O formulă convenabilă pentru arie.
- (5) Obținerea unor formule pentru distanța dintre puncte, ușor de utilizat.

Acest arsenal de instrumente utilizat în partea de calcul baricentric este mult mai extins decât cel al multor alte tehnici computaționale care utilizează coordonatele carteziane.

În majoritatea problemelor coordonatele carteziane pot fi dificil utilizat, deoarece expresiile care intervin sunt de obicei complicate. Utilizarea coordonatelor baricentrice ne conduce către o serie de rezolvări mai scurte și mai elegante pentru problemele menționate anterior.

2. ELEMENTE DE GEOMETRIE AFINĂ

2.1. Spații afine. Definiție.

Definiția 1. Se numește spațiu afin peste un câmp \mathbb{K} un triplet $\mathcal{A} = (X, \vec{X}, \Phi)$ unde X este o mulțime nevidă, \vec{X} este un \mathbb{K} -spațiu vectorial și :

$$\begin{aligned}\Phi &: X \times X \rightarrow \vec{X}, \\ (P, Q) &\mapsto \Phi(P, Q) = \overrightarrow{PQ},\end{aligned}$$

este o aplicație pentru care sunt satisfăcute următoarele axiome:

- (1) există $O \in X$ astfel încât

$$\begin{aligned}\Phi_O &: X \rightarrow \vec{X} \\ P &\mapsto \Phi_O(P) = \Phi(O, P),\end{aligned}$$

este o aplicație bijectivă.

- (2) Relația lui Chasles

$$\Phi(P, Q) + \Phi(Q, R) = \Phi(P, R),$$

pentru oricare $P, Q, R \in X$.

Elementele mulțimii X se numesc puncte, spațiul vectorial \vec{X} se numește spațiul vectorial director al spațiului afin \mathcal{A} , iar aplicația Φ se numește morfismul de structură al spațiului afin \mathcal{A} .

Observația 1. Dimensiunea spațiului afin \mathcal{A} este egală cu dimensiunea spațiului său liniar director. Se poate demonstra că dacă are loc prima axiomă din definiția precedentă, atunci pentru orice $O \in X$ funcția $\Phi_O : X \rightarrow \vec{X}$ este bijectivă.

Propoziția 1.

2.2. Exemple de spații afine.

- (1) **Spațiul afin geometric.** Consider S mulțimea punctelor spațiului geometric, V spațiul liniar real al vectorilor liberi și:

$$\begin{aligned}\Phi &: S \times S \rightarrow V, \\ \Phi(A, B) &= \overrightarrow{AB}.\end{aligned}$$

Observăm că Φ satisface proprietățile din definiția precedentă. Bazându-ne pe acest exemplu vom nota în general, pentru un spațiu afin arbitrar $\Phi(A, B) = \overrightarrow{AB}$. Prin urmare, pentru orice $\bar{u} \in V$, $\Phi_A^{-1}(\bar{u})$ este punctul B unic determinat de condiția $\overrightarrow{AB} = \bar{u}$.

- (2) **Structura afină a unui spațiu vectorial.** Fie V un \mathbb{K} -spațiu vectorial și:

$$\begin{aligned}\Phi &: V \times V \rightarrow V \\ (\bar{u}, \bar{v}) &\mapsto \bar{v} - \bar{u}.\end{aligned}$$

Atunci (V, V, Φ) este un \mathbb{K} -spațiu afin.

Observația 2. Orice două spații afine de aceeași dimensiune finită sunt izomorfe, adică există un morfism afin bijectiv între spațiile lor de puncte. De aceea spațiul afin geometric este izomorf cu \mathbb{R}^3 .

2.3. Spațiul liniar tangent $T_P X$. Fie $P \in X$ fixat arbitrar. Aplicația $\Phi_P : X \rightarrow \vec{X}$ este bijecție deci transportă structura de spațiu vectorial a lui \vec{X} pe X astfel încât $\Phi_P : (X, +_P, \cdot_P) \rightarrow (\vec{X}, +, \cdot)$ devine izomorfism de spații liniare, unde $+_P$ și \cdot_P sunt definite prin: $+_P : X \times X \rightarrow X$ și $\cdot_P : \mathbb{K} \times X \rightarrow X$ prin:

$$\begin{aligned}A +_P B &= \Phi_P^{-1}(\overrightarrow{PA} + \overrightarrow{PB}), \quad \forall A, B \in X \\ \alpha \cdot_P A &= \Phi_P^{-1}(\alpha \overrightarrow{PA}).\end{aligned}$$

Teorema 1. Mulțimea X împreună cu legile de compoziție definite anterior are o structură de spațiu liniar peste \mathbb{K} și $\Phi_P : X \rightarrow \vec{X}$ este izomorfism de spații liniare.

Observația 3. Structura de spațiu liniar a lui X depinde de alegerea lui P , de aceea notăm spațiul liniar obținut cu $T_P X$ și îl numim vectorializatului lui X în P sau spațiul liniar tangent la X în P .

Observația 4. În cazul spațiului afin geometric observăm că depind de alegerea lui P :

- (1) $A +_P B = C$, unde C este unic determinat de $\overrightarrow{PA} + \overrightarrow{PB} = \overrightarrow{PC}$
(2) $\alpha \cdot_P A = D$ unde D este unic determinat de $\alpha \overrightarrow{PA} = \overrightarrow{PD}$.



2.4. Aplicarea unui vector într-un punct.

Definiția 2. Dat spațiu afin $\mathcal{A} = (X, \vec{X}, \Phi)$ definim o operație de adunare a punctelor cu vectori prin:

$$+ : X \times \vec{X} \rightarrow X$$

$$P + \vec{u} = Q \Leftrightarrow \vec{u} = \overrightarrow{PQ}$$

Această operație reprezintă acțiunea la dreapta a grupului abelian $(\vec{X}, +)$ pe mulțimea X .

Teorema 2. Operația definită anterior are următoarele proprietăți:

- (1) $A + (\vec{u} + \vec{v}) = (A + \vec{u}) + \vec{v}, \forall A \in X, \vec{u}, \vec{v} \in \vec{X}$
- (2) $A + \vec{0} = A, \forall A \in X$
- (3) $\forall A, B \in X, \exists! \vec{v} \in \vec{X} \text{ a.î. } B = A + \vec{v}.$

Observația 5. Observăm că putem defini un spațiu afin ca un triplet $\mathcal{A} = (X, \vec{X}, \Phi)$, cu $+ : X \times \vec{X} \rightarrow X$ o lege de compoziție ce satisface proprietățile (1),(2),(3) din teorema anterioară. Atunci, considerăm $\Phi : X \times X \rightarrow \vec{X}$, definită prin $\Phi(A, B) = \vec{u}$ unic determinat de condiția $A + \vec{u} = B$. Se verifică faptul că Φ este o structură afină pe X .

2.5. Combinații afine de puncte. Considerăm în cele ce urmează $\mathcal{A} = (X, \vec{X}, \Phi)$ un spațiu afin peste \mathbb{K} .

Definiția 3. Se numește **combinație afină** de puncte o expresie de tipul

$$\alpha^1 A_1 + \alpha^2 A_2 + \alpha^3 A_3 + \cdots + \alpha^n A_n, \sum_{i=1}^n \alpha^i = 1, \alpha^i \in \mathbb{K}, \forall i \in \overline{1, n}.$$

Observația 6. Condiția $\sum_{i=1}^n \alpha^i = 1$ este importantă pentru ca expresia $\alpha^1 A_1 + \alpha^2 A_2 + \alpha^3 A_3 + \cdots + \alpha^n A_n$ să nu depindă de spațiul liniar $T_P X$ în care s-a definit.

Demonstrație. Ne propunem să demonstrăm că dacă $\sum_{i=1}^n \alpha^i = 1$ punctul $M = \alpha^1 A_1 + \alpha^2 A_2 + \alpha^3 A_3 + \cdots + \alpha^n A_n$, $M \in X$ nu depinde de alegerea punctului $P \in X$ în care este definit spațiul tangent.

Pentru combinația afină definită anterior avem următoarea relație:

$$(1) \quad \overrightarrow{PM} = \alpha^1 \overrightarrow{PA_1} + \cdots + \alpha^n \overrightarrow{PA_n}$$

Fie $P' \in X$ atunci:

$$(2) \quad \overrightarrow{P'M} = \overrightarrow{P'P} + \overrightarrow{PM} = \sum_{i=1}^n \alpha^i \overrightarrow{P'P} + \sum_{i=1}^n \alpha^i \overrightarrow{PA_i} = \sum_{i=1}^n \alpha^i (\overrightarrow{P'P} + \overrightarrow{PA_i}) = \sum_{i=1}^n \alpha^i \overrightarrow{P'A_i}.$$

Din relația precedentă se observă independența de spațiul în care s-a definit această combinație. □

2.5.1. O definiție echivalentă pentru baricentrul unui sistem de puncte.

Definiția 4. Fie $\mathcal{A} = (X, \vec{X}, \Phi)$ un spațiu afin peste câmpul \mathbb{K} , $S = \{A_1, A_2, \cdots, A_n\} \subset X$ și $\alpha^1, \alpha^2, \cdots, \alpha^n \in \mathbb{K}$ astfel încât $\alpha^1 + \alpha^2 + \cdots + \alpha^n = 1$. Se numește **baricentrul sistemului** S , cu ponderile $\alpha^1, \alpha^2, \alpha^3, \cdots, \alpha^n$, unicul punct $P \in X$ care satisface

$$(3) \quad \overrightarrow{MP} = \alpha^1 \overrightarrow{MA_1} + \cdots + \alpha^n \overrightarrow{MA_n}, \forall M \in X$$

Definiția 5. Fie mulțimea nevidă $M \subset X$. **Înfășurătoarea afină** a lui M este mulțimea tuturor combinațiilor afine finite de puncte din M :

$$\langle M \rangle_{af} = \left\{ \sum_{i=1}^m \alpha^i P_i, | P_i \in M, \alpha^i \in \mathbb{K}, \sum_{i=1}^m \alpha^i = 1, m \in \mathbb{N} \right\}.$$

2.6. Dependență și independență afină.

- Definiția 6.**
- Un sistem de puncte $\{P_1, P_2, \dots, P_n\}$ se numește **afin dependent** dacă $\exists i \in \mathbb{N}$ astfel încât P_i să fie baricentrul cu anumite ponderi ale celorlalte puncte din sistem.
 - Un sistem finit de puncte se numește **afin independent** dacă conține un singur punct sau dacă nu este afin dependent.
 - O mulțime infinită de puncte $S \subset X$ se numește afin independentă dacă orice sistem finit de puncte ale sale este afin independent.

Teorema 3. *Sistemul de puncte $\{P_1, \dots, P_n\}$ este afin dependent (respectiv afin independent) dacă și numai dacă sistemul de vectori $\{\overrightarrow{P_1P_2}, \overrightarrow{P_1P_3}, \overrightarrow{P_1P_4}, \dots, \overrightarrow{P_1P_n}\}$ este liniar dependent (liniar independent)*

Observația 7. În acest caz sistemul de vectori $\{\overrightarrow{P_iP_1}, \overrightarrow{P_iP_2}, \overrightarrow{P_iP_3}, \dots, \overrightarrow{P_iP_{i-1}}, \overrightarrow{P_iP_{i+1}}, \overrightarrow{P_iP_n}\}$ este liniar dependent (liniar independent), $\forall i \in \overline{2, n}$.

- Observația 8.*
- Orice două puncte afin independente sunt distincte. Numim segment un sistem de două puncte afin independente.
 - Trei puncte sunt afin independente dacă și numai dacă sunt necoliniare. Un sistem de trei puncte afin independente se numește triunghi. De asemenea patru puncte sunt afin independente dacă și numai dacă sunt necoplanare. Ele formează un tetraedru.

2.7. Repere afine.

Definiția 7. Presupunem că $\dim \mathcal{A} = n$. Se numește **reper afin** un sistem de $n + 1$ puncte afin independente $\mathcal{R}_a = \{A_0, A_1, A_2, \dots, A_n\} \subset X$.

Teorema 4. *Dacă $\mathcal{R}_a = \{A_0, A_1, A_2, \dots, A_n\}$ este un reper afin în \mathcal{A}^n , atunci oricărui punct $P \in X$ i se asociază în mod unic scalarii $\alpha^i \in \mathbb{K}$, $i \in \overline{0, n}$ cu $\sum_{i=1}^n \alpha^i = 1$ astfel încât $P = \alpha^0 A_0 + \alpha^1 A_1 + \dots + \alpha^n A_n$.*

Definiția 8. Numerele $\alpha^i \in \mathbb{K}$, $i \in \overline{1, n}$ se numesc coordonatele baricentrice (sau afine) ale lui P în raport cu reperul afin \mathcal{R}_a .

2.8. Trecerea de la coordonate afine la coordonate carteziane. Observăm că dat un reper afin $\mathcal{R}_a = \{A_0, A_1, A_2, \dots, A_n\} \subset X$, îi putem asocia un reper cartezian definit prin $\mathcal{R}_c = \{A_0; \bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n\}$ cu $\bar{e}_i = \overrightarrow{A_0A_i}$, $i \in \overline{1, n}$, adică o mulțime formată dintr-un punct fixat A_0 numit origine și o bază $\{\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n\}$ în \vec{X} . Presupunem că $P = \alpha^0 A_0 + \alpha^1 A_1 + \dots + \alpha^n A_n$. Vectorializând relația precedentă în A_0 obținem:

$$\overrightarrow{A_0P} = \sum_{i=1}^n \alpha^i \overrightarrow{A_0A_i} = \sum_{i=1}^n \alpha^i \bar{e}_i,$$

deci punctul P are coordonate carteziane $\alpha^1, \alpha^2, \dots, \alpha^n$.

Observația 9. Reperului afin \mathcal{R}_a îi putem asocia $n + 1$ repere carteziane diferite. În funcție de alegerea originii A_i și coordonatele lui P vor fi diferite în raport cu reperul cartezian.

2.9. Trecerea de la coordonate carteziane la coordonate afine. Reciproc, presupunem că se dă un reper cartezian $\mathcal{R}_c = \{O, \bar{f}_1, \dots, \bar{f}_n\}$ în \mathcal{A}^n și fie punctul P de coordonate carteziane $\beta^1, \beta^2, \dots, \beta^n$ în raport cu reperul \mathcal{R}_c .

$$\overrightarrow{OP} = \sum_{i=1}^n \beta^i \bar{f}_i.$$

Definim un reper afin astfel:
Considerăm punctele

$$Q_i = O + \bar{f}_i \Leftrightarrow \bar{f}_i = \overrightarrow{OQ_i}, \quad i \in \overline{1, n}.$$

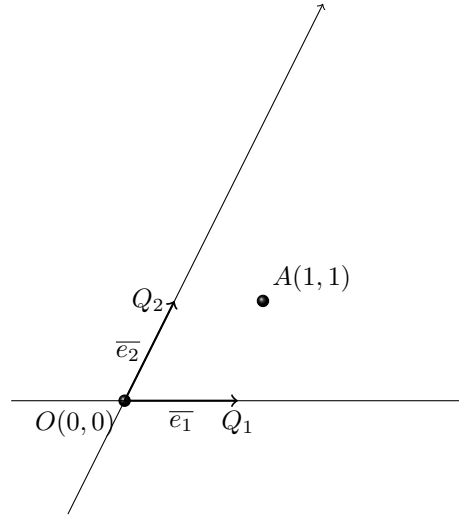
Atunci $\mathcal{R}_a = \{O, Q_1, \dots, Q_n\}$ este un reper afin al lui \mathcal{A} . Observăm că

$$\overrightarrow{OP} = \left(1 - \sum_{i=1}^n \beta^i\right) \overrightarrow{OO} + \sum_{i=1}^n \beta^i \overrightarrow{OQ_i} \Leftrightarrow P = \left(1 - \sum_{i=1}^n \beta^i\right) O + \beta^1 Q_1 + \dots + \beta^n Q_n.$$

Deci punctul P are coordonatele baricentrice: $1 - \sum_{i=1}^n \beta^i, \beta^1, \dots, \beta^n$.

2.10. Exemple.

2.10.1. Trecerea de la coordonate carteziene la coordonate afine.



Fie $\mathcal{R}_c = \{O, \bar{e}_1, \bar{e}_2\}$ un reper cartezian și punctele $A(1, 1)$, $B(2, 3)$. Ne propunem să găsim coordonatele afine ale punctelor A și B în raport cu reperul afin $\mathcal{R}_a = \{O, Q_1, Q_2\}$, unde punctele Q_1 și Q_2 le găsim aplicând vectorii reperului cartezian în orinea reperului, adică:

$$(4) \quad O + \bar{e}_1 = Q_1 \Leftrightarrow \bar{e}_1 = \overrightarrow{OQ_1}$$

$$(5) \quad O + \bar{e}_2 = Q_2 \Leftrightarrow \bar{e}_2 = \overrightarrow{OQ_2}$$

Obținem $\overrightarrow{OA} = \overrightarrow{OQ_1} + \overrightarrow{OQ_2} - \overrightarrow{OO}$, deci $A(-1, 1, 1)$ în reperul afin \mathcal{R}_a ales.

Dorim să facem același lucru și pentru punctul $B(2, 3)$.

Ne propunem să găsim coordonatele afine ale punctului B în raport cu reperul afin $\mathcal{R}_a = \{O, Q_1, Q_2\}$ unde Q_1 și Q_2 se obțin din relațiile (4) și (5). Obținem

$$\overrightarrow{OB} = 2\overrightarrow{OQ_1} + 3\overrightarrow{OQ_2} - 4\overrightarrow{OO} = -4\overrightarrow{OO} + 2\overrightarrow{OQ_1} + 3\overrightarrow{OQ_2},$$

deci B are coordonatele afine $B(-4, 2, 3)$.

2.10.2. Trecerea de la coordonate afine la coordonate carteziene. Vom lucra cu cele două exemple prezentate anterior. Considerăm punctul A de coordonate afine $A(-1, 1, 1)$ în raport cu reperul afin $\mathcal{R}_a = \{O, Q_1, Q_2\}$. Ne propunem să determinăm coordonatele carteziene ale acestui punct în raport cu un reper \mathcal{R}_c pe care îl vom construi după cum urmează: Dacă $A = -O + Q_1 + Q_2$ vom vectorializa în cele trei puncte diferite ale reperului afin și vom obține trei repere carteziene diferite prezentate în cele ce urmează:

- (1) Dacă vectorializăm $A = -O + Q_1 + Q_2$ în O vom obținem $\overrightarrow{OA} = \overrightarrow{OQ_1} + \overrightarrow{OQ_2}$, deci $A(1, 1)$ în reperul cartezian $\mathcal{R}_c = \{O, \overrightarrow{OQ_1}, \overrightarrow{OQ_2}\}$.
- (2) Dacă vectorializăm $A = -O + Q_1 + Q_2$ în Q_1 vom obține $\overrightarrow{Q_1A} = -\overrightarrow{Q_1O} + \overrightarrow{Q_1Q_2}$, deci $A(-1, 1)$ în reperul cartezian $\mathcal{R}_c = \{Q_1, \overrightarrow{Q_1O}, \overrightarrow{Q_1Q_2}\}$.
- (3) Dacă vectorializăm $A = -O + Q_1 + Q_2$ în Q_2 vom obține $\overrightarrow{Q_2A} = -\overrightarrow{Q_2O} + \overrightarrow{Q_2Q_1}$, deci $A(-1, 1)$ în reperul cartezian $\mathcal{R}_c = \{Q_2, \overrightarrow{Q_2O}, \overrightarrow{Q_2Q_1}\}$.

Dorim să găsim coordonatele carteziene ale punctului B de coordonate afine $B(-4, 2, 3)$. Dacă $A = -4O + 2Q_1 + 3Q_2$ vom vectorializa în cele trei puncte diferite ale reperului afin și vom obține trei repere carteziene diferite prezentate în cele ce urmează:

- (1) Dacă vectorializăm $B = -4O + 2Q_1 + 3Q_2$ în O vom obținem $\overrightarrow{OB} = 2\overrightarrow{OQ_1} + 3\overrightarrow{OQ_2}$, deci $B(2, 3)$ în reperul cartezian $\mathcal{R}_c = \{O, \overrightarrow{OQ_1}, \overrightarrow{OQ_2}\}$.
- (2) Dacă vectorializăm $B = -4O + 2Q_1 + 3Q_2$ în Q_1 vom obține $\overrightarrow{Q_1B} = -4\overrightarrow{Q_1O} + 3\overrightarrow{Q_1Q_2}$, deci $B(-4, 3)$ în reperul cartezian $\mathcal{R}_c = \{Q_1, \overrightarrow{Q_1O}, \overrightarrow{Q_1Q_2}\}$.
- (3) Dacă vectorializăm $B = -4O + 2Q_1 + 3Q_2$ în Q_2 vom obține $\overrightarrow{Q_2B} = -4\overrightarrow{Q_2O} + 2\overrightarrow{Q_2Q_1}$, deci $B(-4, 2)$ în reperul cartezian $\mathcal{R}_c = \{Q_2, \overrightarrow{Q_2O}, \overrightarrow{Q_2Q_1}\}$.

3. TEOREME IMPORTANTE

3.0.1. *Calcul baricentric. Raportul simplu.*

Definiția 9. Fie $\mathcal{A} = (X, \vec{X}, \Phi)$ un spațiu afin real și $A, B, C \in X$ trei puncte coliniare distincte. Se numește raportul simplu al punctelor A, B, C unicul scalar notat $\lambda = (A, B; C)$, $\lambda \neq -1, 0$ pentru care:

$$\vec{AC} = \lambda \vec{CB}.$$

Observația 10. Următoarele condiții sunt echivalente:

- (1) $(A, B; C) = \lambda$
- (2) $(A, C; B) = -(1 + \lambda)$
- (3) $(B, A; C) = \frac{1}{\lambda}$
- (4) $(B, C; A) = -\frac{1+\lambda}{\lambda}$
- (5) $(C, A; B) = -\frac{1}{1+\lambda}$
- (6) $(C, B; A) = -\frac{\lambda}{1+\lambda}$

Observația 11. Dacă $(A, B; C) = \lambda \Rightarrow C = \frac{1}{1+\lambda}A + \frac{\lambda}{1+\lambda}B$.

3.0.2. *Exprimarea în coordonate afine a teoremei lui Menelaus.*

Teorema 5. Fie $\mathcal{A}_2 = (X, \vec{X}, \Phi)$ un \mathbb{K} -spațiu afin de dimensiune 2. Fie $A, B, C \in X$ puncte afin independente și $A', B', C' \in X$ astfel încât:

$$(B, C; A') = \lambda_1, (C, A; B') = \lambda_2, (A, B; C') = \lambda_3; \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}^* - \{-1\}.$$

Atunci A', B', C' sunt afin dependente dacă și numai dacă

$$\lambda_1 \lambda_2 \lambda_3 = -1.$$

În continuare vom determina coordonatele afine ale punctelor importante în triunghi în raport cu reperul afin $\mathcal{R}_a = \{A, B, C\}$.

4. CENTRUL DE GREUTATE AL UNUI TRIUNGHI

Definiția 10. Punctul de concurență al medianelor unui triunghi ABC se numește **centrul de greutate** al triunghiului ABC și se notează cu G .

Exercițiul 1. Să se determine coordonatele baricentrice ale centrului de greutate al triunghiului ABC .

Vom considera $\mathcal{R}_a = \{A, B, C\}$. Dorim să găsim $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ cu $\beta_1 + \beta_2 + \beta_3 = 1$ astfel încât:

$$G = \beta_1 A + \beta_2 B + \beta_3 C.$$

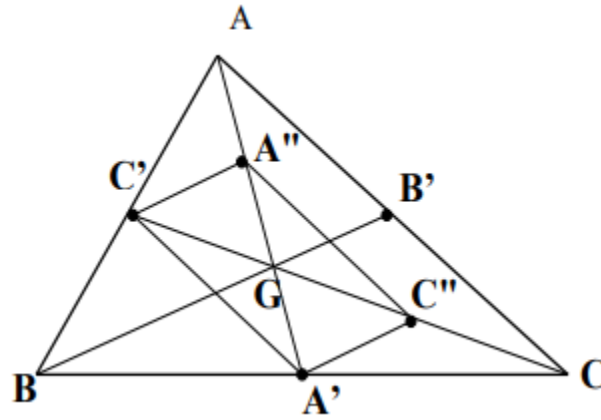
Pentru început dorim să reamintim demonstrația următoarei proprietăți a centrului de greutate al unui triunghi:

Propoziția 2. *Centrul de greutate al unui triunghi se află pe fiecare mediană la o treime de mijlocul laturii și la două treimi de vârf.*

Observația 12. Concurența medianelor într-un triunghi este un rezultat care poate fi demonstrat cu ușurință utilizând o serie de aspecte legate de liniile mijlocii ale unui triunghi. Odată cu demonstrarea concurenței medianelor, notăm punctul de intersecție al acestora cu G .

Demonstrație. Fie A', B', C' mijloacele laturilor $[BC], [AC], [AB]$ ale triunghiului ABC . Vom demonstra ca punctul G aparține și medianei $[BB']$. Mijloacele segmentelor $[AG], [CG]$ vor fi notate cu A'' respectiv C''

$$AA'' = A''G, CC'' = C''G$$



Obținem $[A''C'']$ linie mijlocie în triunghiul GAC , ceea ce implică:

$$(6) \quad A''C'' \parallel AC, \quad A''C'' = \frac{1}{2}AC$$

Analog $[A'C']$ este linie mijlocie în triunghiul BAC și se obține:

$$(7) \quad A'C' \parallel AC, \quad A'C' = \frac{1}{2}AC$$

Din (7) și (6), folosind tranzitivitatea relației de paralelism și a celei de egalitate, rezultă:

$$(8) \quad A'C' \parallel A''C'', \quad A'C' = A''C'',$$

deci patrulaterul $A'C'A''C''$ este un paralelogram, cu G punctul de intersecție al diagonalelor, ceea ce implică:

$$(9) \quad A'G = GA'', \quad C'G = GC''.$$

Cum

$$(10) \quad AA'' = A''G, \quad CC'' = C''G,$$

rezultă:

$$GA' = \frac{1}{3}AA', \quad GC' = \frac{1}{3}CC'.$$

Analog se consideră $AA' \cap BB' = \{G'\}$ și se demonstrează că $\frac{G'A'}{G'A} = \frac{1}{2}$. Deoarece $G, G' \in (AA') \rightarrow G = G'$, deci medianele sunt concurente în G . \square

Utilizând cele demonstrate anterior putem concluziona că centrul de greutate al triunghiului ABC împarte fiecare mediană în următorul raport simplu:

$$(11) \quad (A, A'; G) = (B, B'; G) = (C, C'; G) = 2$$

Din (11) obținem

$$(12) \quad G = \frac{1}{3}A + \frac{2}{3}A'$$

Dar A' este mijlocul segmentului $[BC]$, deci $A' = \frac{1}{2}B + \frac{1}{2}C$. În final obținem:

$$(13) \quad G = \frac{1}{3}A + \frac{1}{3}B + \frac{1}{3}C,$$

deci G are coordonatele baricentrice $G(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3})$ în raport cu \mathcal{R}_a .

5. CENTRUL CERCULUI ÎNSCRIS ÎN TRIUNGHI

Definiția 11. Se numește centrul cercului înscris în triunghi punctul de intersecție al bisectoarelor interioare ale triunghiului. Acest punct se va nota în continuare cu I .

Propoziția 3. *Bisectoarele interioare ale unui triunghi sunt concurente.*

Demonstrație. Notăm $[AA'$ și $[BB'$ bisectoarele unghiurilor BAC și ABC ale triunghiului ABC și I punctul lor de intersecție. Aceste bisectoare sunt concurente, altfel ar fi paralele ceea ce ar însemna ca unghiurile BAA' și ABB' ar fi unghiuri interne și de aceeași parte a secantei AB , iar suma măsurilor lor ar fi de 180 grade, ceea ce este imposibil căci suma măsurilor unghiurilor triunghiului ABC este 180 grade.

Folosind proprietatea ca numai punctele de pe bisectoare sunt egal depărtate de laturile triunghiului putem scrie:

$$(14) \quad IM = IN \text{ și } IN = IP, \quad M \in (AB), \quad N \in (BC), \quad P \in (AC), \quad IM \perp AB, \quad IN \perp BC, \quad IP \perp AC.$$

Folosind proprietatea de tranzitivitatea a egalității numerelor reale, rezultă

$$IN = IM$$

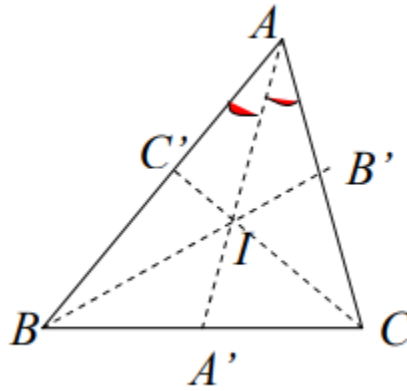
deci punctul I se afla și pe bisectoarea unghiului ACB . □

Teorema 6. [Teorema Bisectoarei] Fie un triunghi ABC și D un punct pe segmentul BC . Următoarele afirmații sunt echivalente:

- (1) Semidreapta $[AD$ este bisectoarea interioară unghiului BAC .
- (2) Avem relația:

$$(15) \quad \frac{DB}{DC} = \frac{AB}{AC}$$

Conform teoremei bisectoarei avem în triunghiul ABC următoarele seturi de relații.



$$(16) \quad \frac{A'B}{A'C} = \frac{c}{b}, \quad \frac{B'C}{B'A} = \frac{a}{c}, \quad \frac{C'A}{C'B} = \frac{b}{a},$$

unde A' , B' , C' reprezintă intersecția dintre bisectoare și latura opusă, iar $AB = c$, $BC = a$, $AC = b$.

Exercițiul 2. Determinați coordonatele baricentrice ale centrului cercului înscris în triunghiul ABC .

Vom considera $\mathcal{R}_a = \{A, B, C\}$. Dorim să găsim $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$ cu $\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 1$ astfel încât:

$$I = \alpha_1 A + \alpha_2 B + \alpha_3 C.$$

Metoda I-utilizăm teorema bisectoarei

Ne concentrăm atenția asupra raportului segmentelor $\frac{IA}{IA'}$.

Aplicăm teorema bisectoarei în triunghiul ABA' și obținem:

$$(17) \quad \frac{IA}{IA'} = \frac{BA}{BA'}$$

Folosim proporții derivate în următoarea relație:

$$(18) \quad \frac{A'B}{A'C} = \frac{c}{b} \Rightarrow \frac{A'B}{A'B + A'C} = \frac{c}{b+c} \Rightarrow \frac{A'B}{a} = \frac{c}{b+c} \Rightarrow A'B = \frac{ac}{b+c}$$

Din (17) și (18) obținem:

$$(19) \quad \frac{IA}{IA'} = \frac{BA}{BA'} = \frac{c}{\frac{ac}{b+c}} = \frac{b+c}{a}$$

Din (19) obținem:

$$(20) \quad (A, A'; I) = \frac{b+c}{a}, \quad (B, C; A') = \frac{c}{b}$$

Din (20) obținem:

$$(21) \quad A' = \frac{b}{b+c}B + \frac{c}{b+c}C$$

și

$$(22) \quad I = \frac{1}{1 + \frac{b+c}{a}}A + \frac{\frac{b+c}{a}}{1 + \frac{b+c}{a}}A' = \frac{a}{a+b+c}A + \frac{b+c}{a+b+c}A'$$

În concluzie din (22) și (21) am obținut:

$$I = \frac{a}{a+b+c}A + \frac{b}{a+b+c}B + \frac{c}{a+b+c}C,$$

deci

$$(23) \quad \alpha_1 = \frac{a}{a+b+c}, \quad \alpha_2 = \frac{b}{a+b+c}, \quad \alpha_3 = \frac{c}{a+b+c},$$

Astfel I are coordonatele baricentrice $I\left(\frac{a}{a+b+c}, \frac{b}{a+b+c}, \frac{c}{a+b+c}\right)$ în raport cu \mathcal{R}

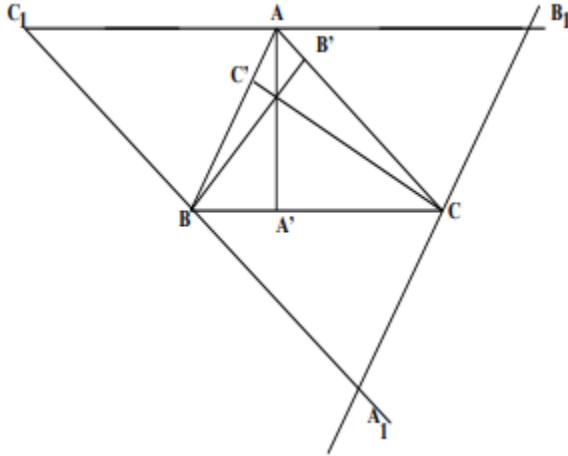
Metoda II-aplicăm teorema lui Menelaus Putem aplica teorema lui Menelaus în triunghiul $AA'C$ și transversalei $B-I-B'$ pentru a obține a doua parte a demonstrației precedente. Vom exemplifica această metodă pentru determinarea coordonatelor afine ale ortocentrului unui triunghi.

6. ORTOCENTRUL UNUI TRIUNGHI

Definiția 12. Punctul de intersecție al înălțimilor unui triunghi se numește **ortocentru**. Vom nota acest punct cu H .

Propoziția 4. Înălțimile unui triunghi sunt concurente.

Demonstrație. Considerăm un triunghi ABC , cu înălțimile $[AA']$, $[BB']$, $[CC']$, ($AA' \perp BC, BB' \perp AC, CC' \perp AB$).



Paralelele prin varfurile triunghiului la laturile opuse se intersectează în punctele A_1, B_1, C_1 . Din congruența laturilor opuse ale paralelogramelor obținute rezultă că punctele A, B, C sunt mijloacele laturilor $[B_1C_1], [C_1A_1], [A_1B_1]$ ale triunghiului. Din $AA' \perp BC$ și $C_1B_1 \parallel BC$ rezultă $AA' \perp C_1B_1$. Analog pentru celelalte laturi se găsește că $BB' \perp C_1A_1$ și $CC' \perp A_1B_1$. Constatăm că înălțimile triunghiului ABC sunt mediatoarele triunghiului $A_1B_1C_1$, deci sunt concurente. \square

Exercițiul 3. Determinați coordonatele baricentrice ale ortocentrului triunghiului ABC .

Vom considera $\mathcal{R}_a = \{A, B, C\}$. Dorim să găsim $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3$ cu $\gamma_1 + \gamma_2 + \gamma_3 = 1$ astfel încât:

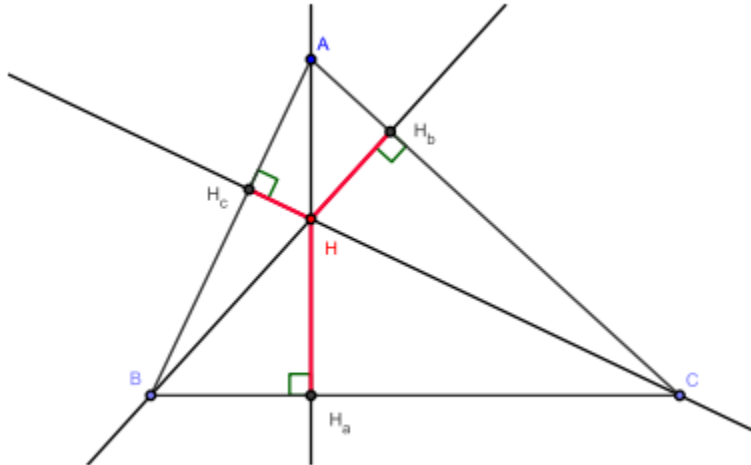
$$H = \gamma_1A + \gamma_2B + \gamma_3C.$$

Un prim pas în determinarea coordonatelor baricentrice este demonstrarea următorului rezultat ajutător. Pentru simplitate, vom analiza un triunghi ascuțitunghic și vom folosi rapoarte de segmente obișnuite.

Propoziția 5. Fie H ortocentrul unui triunghi nedreptunghic ABC și H_a, H_b, H_c picioarele înălțimilor coborâte din vârfurile A, B, C . Sunt satisfăcute egalitățile:

$$(24) \quad \frac{BH_a}{H_aC} = \frac{tgC}{tgB}, \quad \frac{CH_b}{H_bA} = \frac{tgA}{tgC}, \quad \frac{AH_c}{H_cB} = \frac{tgB}{tgA}$$

Demonstrație.



În triunghiurile dreptunghice BH_aA și CH_aA avem următoarele relații:

$$(25) \quad \operatorname{tg}B = \frac{AH_a}{BH_a} \text{ și } \operatorname{tg}C = \frac{AH_a}{CH_a}$$

Din (25) obținem

$$\frac{BH_a}{H_aC} = \frac{\operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}B}.$$

Similar, considerăm triunghiurile dreptunghice AH_bB și CH_bB și obținem:

$$\frac{CH_b}{H_bA} = \frac{\operatorname{tg}A}{\operatorname{tg}C}.$$

În final, scriind formulele pentru tangentă în triunghiurile CH_cA și CH_cB vom obține și ultima egalitate:

$$\frac{AH_c}{H_cB} = \frac{\operatorname{tg}B}{\operatorname{tg}A}.$$

□

Ca și în cazul punctelor studiate anterior dorim să găsim o relație între ortocentrul și extremitățile unei înălțimi pe care este situat H . Utilizăm teorema lui Menelaus în triunghiul AH_aC cu transversala $B - H - H_b$.

$$(26) \quad (H_a, C; B) \cdot (C, A; H_b) \cdot (A, H_a; H) = -1$$

În (26) avem:

$$(27) \quad (H_a, C; B) = -\frac{\operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C} \text{ și } (C, A; H_b) = \frac{\operatorname{tg}A}{\operatorname{tg}C}$$

Obținem din cele de mai sus următorul raport simplu:

$$(28) \quad (A, H_a; H) = \frac{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}A}$$

și

$$(29) \quad (B, C; H_a) = \frac{\operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}B}$$

Din (28) obținem:

$$(30) \quad H_a = \frac{1}{1 + \frac{\operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}B}} B + \frac{\frac{\operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}B}}{1 + \frac{\operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}B}} C = \frac{\operatorname{tg}B}{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C} B + \frac{\operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C} C$$

și

$$(31) \quad H = \frac{1}{1 + \frac{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}A}} A + \frac{\frac{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}A}}{1 + \frac{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}A}} H_a = \frac{\operatorname{tg}A}{\operatorname{tg}A + \operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C} A + \frac{\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C}{\operatorname{tg}A + \operatorname{tg}B + \operatorname{tg}A} H_a$$

În final:

$$(32) \quad H = \frac{tgA}{tgA + tgB + tgC}A + \frac{tgB}{tgA + tgB + tgC}B + \frac{tgC}{tgA + tgB + tgC}C$$

Am obținut următoarele coordonate baricentrice pentru ortocentrul unui triunghi:

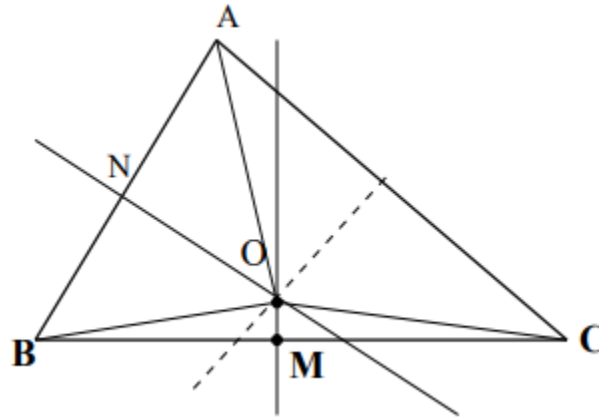
$$H \left(\frac{tgA}{tgA + tgB + tgC}, \frac{tgB}{tgA + tgB + tgC}, \frac{tgC}{tgA + tgB + tgC} \right).$$

7. CENTRUL CERCULUI CIRCUMSCRIS UNUI TRIUNGHII

Definiția 13. Punctul de intersecție al mediatoarelor unui triunghi ABC se numește **centrul cercului circumscris** triunghiului ABC și se notează cu O .

Propoziția 6. *Mediatoarele unui triunghi sunt concurente.*

Demonstrație.



Notăm cu M și N mijloacele laturilor $[BC]$ și $[AB]$ ale triunghiului ABC . Punctul mediatoarele acestor laturi va fi notat cu O . Cele două mediatore sunt concurente, altfel punctele A, B, C ar fi coliniare, ceea ce este imposibil. Folosind proprietatea punctelor de pe mediatore de a fi la egală distanță față de capetele segmentului și reciproc putem scrie $OA = OB$, ON fiind mediatoarea lui $[AB]$ și $OB = OC$, OM fiind mediatoarea lui $[BC]$. Rezultă din tranzitivitatea relației de egalitate că $OA = OC$, deci punctul O se afla și pe mediatoarea laturii $[AC]$. \square

Observația 13. O altă metodă pentru demonstrarea concurenței liniilor importante într-un triunghi este folosirea reciprocei teoremei lui Ceva.

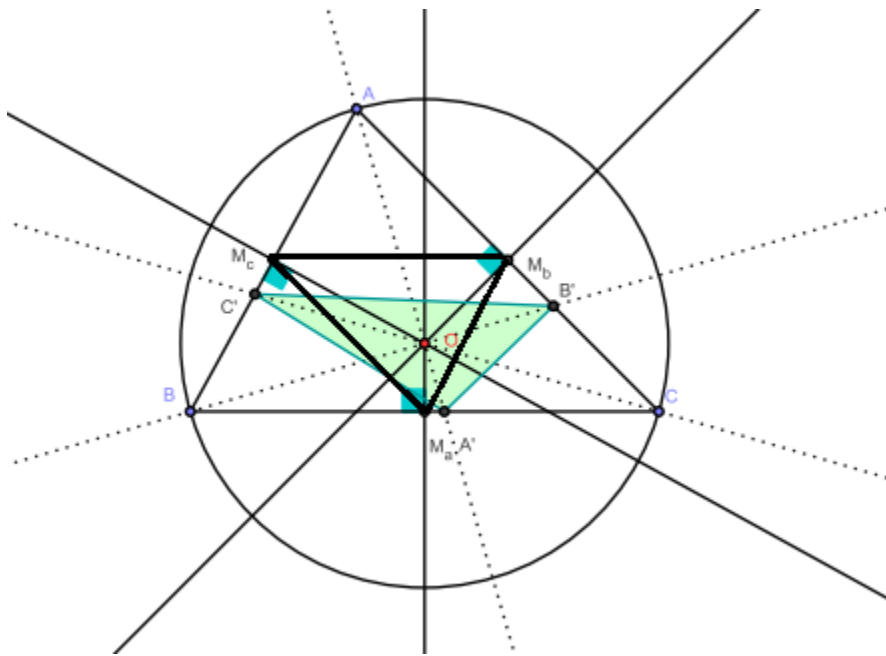
Exercițiul 4. Determinați coordonatele baricentrice ale centrului cercului circumscris unui triunghi.

Vom considera $\mathcal{R}_a = \{A, B, C\}$. Dorim să găsim η_1, η_2, η_3 cu $\eta_1 + \eta_2 + \eta_3 = 1$ astfel încât:

$$O = \eta_1 A + \eta_2 B + \eta_3 C.$$

7.0.1. *Metoda I.* Observăm că mediatoarele nu mai sunt ceviane în triunghiul ABC , deci metoda anterioară nu se mai poate aplica.

Observația 14. Centrul cercului circumscris unui triunghi este ortocentrul triunghiului median.



Din paragraful anterior, putem scrie următoarele coordonate baricentrice pentru centrul cercului circumscris triunghiului ABC , gândit ca ortocentrul triunghiului $M_a M_b M_c$.

$$(33) \quad O = \frac{tgA}{tgA + tgB + tgC} M_a + \frac{tgB}{tgA + tgB + tgC} M_b + \frac{tgC}{tgA + tgB + tgC} M_c$$

În relația precedentă vom înlocui pe rând M_a , M_b , M_c ținând cont de faptul că ele reprezintă mijloacele laturilor triunghiului ABC .

$$(34) \quad M_a = \frac{1}{2}B + \frac{1}{2}C, \quad M_b = \frac{1}{2}A + \frac{1}{2}C, \quad M_c = \frac{1}{2}B + \frac{1}{2}C$$

Din (33) și (34) obținem:

$$(35) \quad O = \frac{tgB + tgC}{2(tgA + tgB + tgC)} A + \frac{tgA + tgC}{2(tgA + tgB + tgC)} B + \frac{tgA + tgB}{2(tgA + tgB + tgC)} C$$

Deci centrul cercului circumscris triunghiului ABC are următoarele coordonate baricentrice:

$$(36) \quad O \left(\frac{tgB + tgC}{2(tgA + tgB + tgC)}, \frac{tgA + tgC}{2(tgA + tgB + tgC)}, \frac{tgA + tgB}{2(tgA + tgB + tgC)} \right).$$

7.0.2. *Metoda II.* Fie $\{A'\} = AO \cap BC$, $\{B'\} = BO \cap AC$, $\{C'\} = CO \cap AB$. Triunghiul $A'B'C'$ se numește triunghiul pedal.

Propoziția 7. Fie $A'B'C'$ triunghiul pedal al centrului cercului circumscris triunghiului ABC . Atunci au loc următoarele relații:

$$(37) \quad \frac{A'B}{A'C} = \frac{\sin 2C}{\sin 2B}, \quad \frac{B'C}{B'A} = \frac{\sin 2A}{\sin 2C}, \quad \frac{C'A}{C'B} = \frac{\sin 2B}{\sin 2A}$$

Demonstrație. În triunghiul desenat anterior, utilizând faptul că O este centrul cercului circumscris, putem scrie următoarele relații:

$$(38) \quad m(\widehat{BAO}) = \frac{\pi}{2} - m(\widehat{C})$$

$$(39) \quad m(\widehat{CAO}) = \frac{\pi}{2} - m(\widehat{B})$$

$$(40) \quad m(\widehat{BCO}) = \frac{\pi}{2} - m(\widehat{A})$$

În continuare vom aplica teorema sinusurilor în triunghiurile ABA' și ACA' .

$$(41) \quad \frac{A'B}{\sin(\widehat{BAB'})} = \frac{AA'}{\sin B} \Rightarrow \frac{A'B}{\sin(\frac{\pi}{2} - C)} = \frac{AA'}{\sin B}$$

$$(42) \quad \frac{A'C}{\sin(CAA')} = \frac{AA'}{\sin C} \Rightarrow \frac{A'C}{\sin\left(\frac{\pi}{2} - B\right)} = \frac{AA'}{\sin C}$$

Din (41) și (42) obținem:

$$(43) \quad \frac{A'B}{A'C} = \frac{\sin C \cos B}{\cos C \sin B} = \frac{\sin 2C}{\sin 2B}.$$

Analog vom considera triunghiurile BAB' și BCB' , aplicăm din nou teorema sinusurilor și obținem:

$$(44) \quad \frac{\sin B}{BB'} = \frac{\sin(\widehat{B'BA})}{AB'} = \frac{\sin\left(\frac{\pi}{2} - \widehat{C}\right)}{AB'} = \frac{\cos C}{AB'}$$

$$(45) \quad \frac{\sin C}{BB'} = \frac{\sin(\widehat{B'BC})}{B'C} = \frac{\sin\left(\frac{\pi}{2} - \widehat{A}\right)}{B'C} = \frac{\cos A}{A'C}$$

Din (44) și (45) obținem:

$$(46) \quad \frac{B'C}{B'A} = \frac{\sin 2A}{\sin 2C}$$

În final, aplicând aceeași teoremă și în triunghiurile BCC' și ACC' vom obține și ultimul set de egalități. \square

Ne propunem să determinăm raport în care împarte centrul cercului circumscris triunghiului ABC fiecare ceviană a triunghiului pedal. Pentru a obține acest raport ne vom folosi de următorul rezultat:

Propoziția 8. Fie $A'B'C$ triunghiul pedal al centrului cercului circumscris triunghiului ABC . Atunci:

$$(47) \quad (A, A'; O) = \frac{\sin 2B + \sin 2C}{\sin 2A}, \quad (B, B'; O) = \frac{\sin 2A + \sin 2C}{\sin 2B}, \quad (C, C'; O) = \frac{\sin 2A + \sin 2B}{\sin 2C}$$

Demonstrație. Vom aplica teorema lui Menelaus în triunghiul $AA'C$ cu transversala $B - O - B'$ doar pentru prima egalitate, celelalte se demonstrează în aceeași manieră.

$$(48) \quad (A', C; B) \cdot (C, A; B') \cdot (A, A'; O) = -1,$$

$$\text{unde } (A', C; B) = -\frac{\sin 2C}{\sin 2B + \sin 2C}, \quad (C, A; B') = \frac{\sin 2A}{\sin 2C}. \text{ Obținem din (48) } (A, A'; O) = \frac{\sin 2B + \sin 2C}{\sin 2A}. \quad \square$$

Din cele demonstrate anterior putem conchide:

$$(49) \quad (A, A'; O) = \frac{\sin 2B + \sin 2C}{\sin 2A}$$

și

$$(50) \quad (B, C; A') = \frac{\sin 2C}{\sin 2B}$$

De unde:

$$(51) \quad A' = \frac{1}{1 + \frac{\sin 2C}{\sin 2B}} B + \frac{\frac{\sin 2C}{\sin 2B}}{1 + \frac{\sin 2C}{\sin 2B}} C = \frac{\sin 2B}{\sin 2B + \sin 2C} B + \frac{\sin 2C}{\sin 2B + \sin 2C} C$$

și

$$(52) \quad O = \frac{1}{1 + \frac{\sin 2B + \sin 2C}{\sin 2A}} A + \frac{\frac{\sin 2B + \sin 2C}{\sin 2A}}{1 + \frac{\sin 2B + \sin 2C}{\sin 2A}} A' = \frac{\sin 2A}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} A + \frac{\sin 2B + \sin 2C}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} A'$$

În final se obține:

$$(53) \quad O = \frac{\sin 2A}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} A + \frac{\sin 2B}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} B + \frac{\sin 2C}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} C$$

Deci, coordonatele baricentrice ale centrului cercului circumscris sunt:

$$(54) \quad O \left(\frac{\sin 2A}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C}, \frac{\sin 2B}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C}, \frac{\sin 2C}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} \right).$$

Observația 15. Observăm că am obținut două seturi diferite de coordonate baricentrice pentru centrul cercului circumscris triunghiului ABC . Vom demonstra în cele ce urmează că aceste coordonate sunt egale.

$$(55) \quad \begin{cases} \frac{tgB + tgC}{2(tgA + tgB + tgC)} = \frac{\sin 2A}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} \\ \frac{tgA + tgC}{2(tgA + tgB + tgC)} = \frac{\sin 2B}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} \\ \frac{tgA + tgB}{2(tgA + tgB + tgC)} = \frac{\sin 2C}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C} \end{cases}$$

Demonstrație. Vom demonstra mai întâi următoarele formule de calcul:

Propoziția 9. Dacă $A + B + C = \pi$ sunt satisfăcute următoarele identități trigonometrice:

$$(56) \quad tgA + tgB + tgC = tgA \cdot tgB \cdot tgC, \quad tgA + tgB = \frac{\sin(A+B)}{\cos A \cos B}$$

și

$$(57) \quad \sin 2A + \sin 2B + \sin 2C = 4 \sin A \sin B \sin C,$$

Demonstrație. Demonstrăm prima relație din (56). Pentru aceasta, pornim de la faptul că:

$$(58) \quad A + B + C = \pi \Rightarrow A + B = \pi - C$$

Considerăm identitatea:

$$(59) \quad tg(x+y) = \frac{tgx + tgy}{1 - tgx tgy}$$

Aplicăm formula precedentă în (58) și obținem:

$$(60) \quad \frac{tgA + tgB}{1 - tgA tgB} = \frac{tg\pi - tgC}{1 + tg\pi tgC} \Rightarrow \frac{tgA + tgB}{1 - tgA tgB} = -tgC$$

Înmulțim (60) cu $1 - tgA tgB$ și obținem:

$$(61) \quad tgA + tgB = -tgC + tgA \cdot tgB \cdot tgC \Rightarrow tgA + tgB + tgC = tgA \cdot tgB \cdot tgC$$

Pentru a demonstra (57) amintim mai întâi următoarele formule trigonometrice:

$$(62) \quad \sin(\pi - \theta) = \sin(\theta)$$

$$(63) \quad \cos(\pi - \theta) = -\cos(\theta)$$

$$(64) \quad \sin(2\theta) + \sin(2\phi) = 2\sin(\theta + \phi)\cos(\theta - \phi)$$

$$(65) \quad \cos(\theta - \phi) - \cos(\theta + \phi) = 2\sin\theta \sin\phi$$

Folosind cele scrise anterior avem:

$$(66) \quad \sin(2A) + \sin(2B) = 2\sin(A+B)\cos(A-B) = 2\sin(\pi - C)\cos(A-B) = 2\sin C \cos(A-B)$$

Deci

$$(67) \quad \sin(2A) + \sin(2B) + \sin(2C) = 2\sin C \cos(A-B) + 2\sin C \cos C = 2\sin C (\cos(A-B) + \cos C)$$

Utilizăm din nou faptul că lucrăm cu unghiurile unui triunghi și obținem:

$$(68) \quad \sin(2A) + \sin(2B) + \sin(2C) = 2\sin C (\cos(A-B) + \cos(\pi - (A+B))) = 2\sin C (\cos(A-B) - \cos(A+B))$$

Utilizând (65) obținem:

$$(69) \quad \sin(2A) + \sin(2B) + \sin(2C) = 4 \sin A \sin B \sin C$$

□

Vom demonstra doar prima egalitate din (55):

$$(70) \quad tgB + tgC = \frac{\sin(B+C)}{\cos B \cos C} = \frac{\sin(\pi - A)}{\cos B \cos C} = \frac{\sin A}{\cos B \cos C}$$

Deci:

$$(71) \quad \frac{tgB + tgC}{2(tgA + tgB + tgC)} = \frac{\sin A}{\cos B \cos C} \frac{1}{2tgA tgB tgC} = \frac{\sin A}{\cos B \cos C} \frac{\cos A \cos B \cos C}{2\sin A \sin B \sin C} = \frac{2\sin A \cos A}{4\sin A \sin B \sin C} = \frac{\sin 2A}{\sin 2A + \sin 2B + \sin 2C}$$

Se procedează analog și pentru celelalte egalități. □

Recapitulare

Am obținut următoarele coordonate baricentrice:

(1) **Centrul de greutate** $G \left(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3} \right)$

(2) **Centrul cercului înscris în triunghi** $I \left(\frac{a}{a+b+c}, \frac{b}{a+b+c}, \frac{c}{a+b+c} \right)$

(3) **Ortocentrul unui triunghi** $H \left(\frac{tgA}{tgA+tgB+tgC}, \frac{tgB}{tgA+tgB+tgC}, \frac{tgC}{tgA+tgB+tgC} \right)$

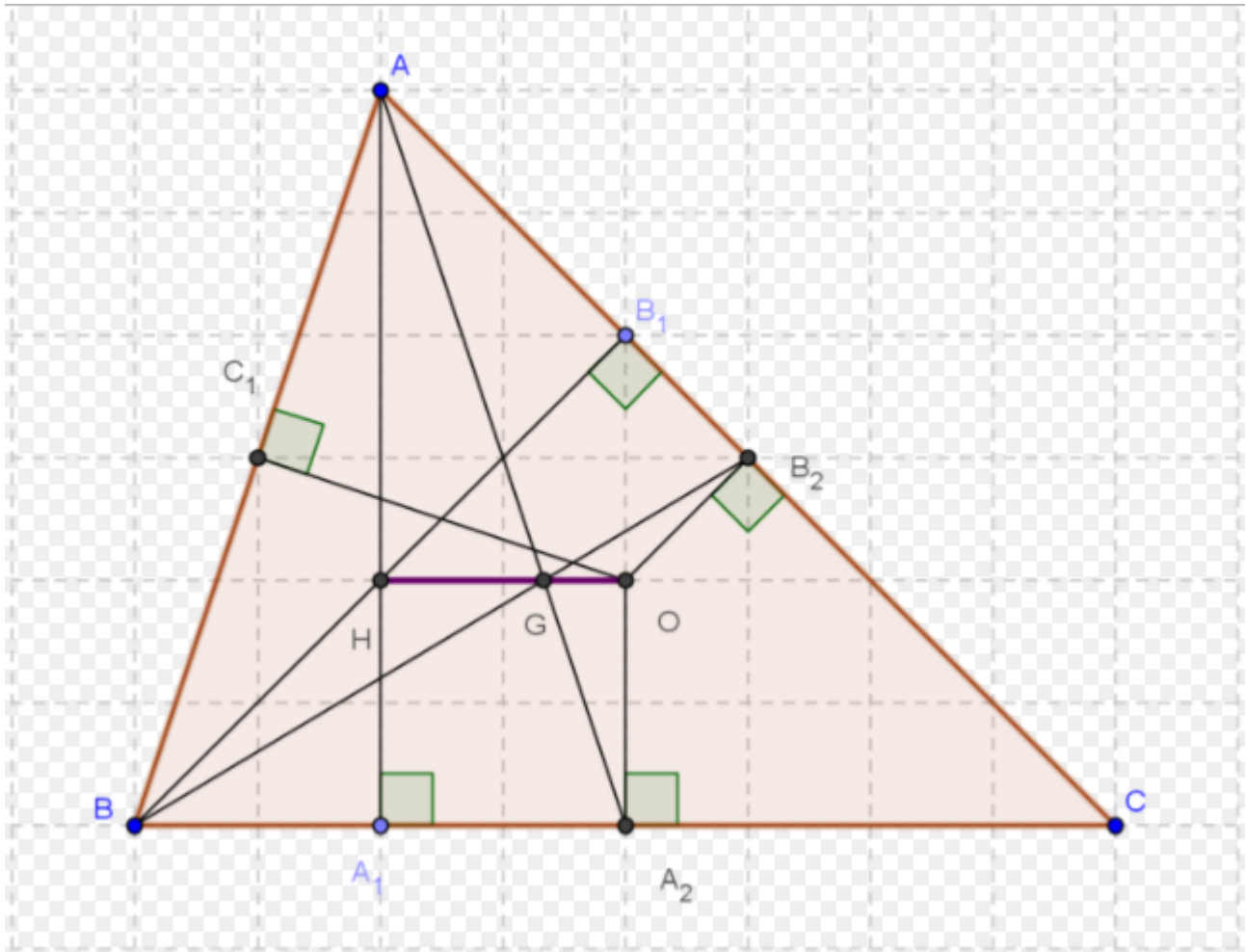
(4) **Centrul cercului circumscris unui triunghi** $O \left(\frac{tgB+tgC}{2(tgA+tgB+tgC)}, \frac{tgA+tgC}{2(tgA+tgB+tgC)}, \frac{tgA+tgB}{2(tgA+tgB+tgC)} \right)$

8. DREAPTA LUI EULER

Teorema 7. Fie O centrul cercului circumscris triunghiului ABC , G centrul de greutate și H ortocentrul triunghiului. Punctele H , G și O se găsesc pe o dreaptă (dreapta lui Euler) și satisfac:

$$(72) \quad (H, O; G) = 2$$

Demonstrație.



Din calculele precedente am obținut:

$$(73) \quad G = \frac{1}{3}A + \frac{1}{3}B + \frac{1}{3}C$$

$$(74) \quad H = \frac{1}{\operatorname{tg}A + \operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C} (\operatorname{tg}A \cdot A + \operatorname{tg}B \cdot B + \operatorname{tg}C \cdot C)$$

$$(75) \quad O = \frac{1}{2(\operatorname{tg}A + \operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C)} [(\operatorname{tg}B + \operatorname{tg}C) \cdot A + (\operatorname{tg}A + \operatorname{tg}C) \cdot B + (\operatorname{tg}A + \operatorname{tg}B) \cdot C].$$

Cele trei relații prezentate anterior ne conduc către:

$$(76) \quad \vec{OH} = \vec{r}_H - \vec{r}_O = \vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}$$

și

$$(77) \quad \vec{OH} = 3\vec{OG} \Rightarrow \vec{GH} = 2\vec{OG} \Leftrightarrow (H, O; G) = 2$$

În concluzie H , O și G sunt coliniare, iar raportul simplu al acestor puncte este $(H, O; G) = 2$ □

BIBLIOGRAFIE

- [1] Bucătaru Ioan Note de seminar
- [2] Constantinescu Oana Note de curs și de seminar
- [3] Oniciuc Cezar Note de seminar
- [4] Mohorianu Corina, Balmuş Adina Elemente de geometrie afină și euclidiană multidimensională, Editura Alexandru Myller, Iași, 2016