

Distanța euclidiană (indusă de norma euclidiană) (în \mathbb{R}^k).

Introducem în continuare o altă aplicație, de această dată pe produsul cartezian $\mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^k$, aplicație despre care vom vedea că reprezintă generalizarea naturală a noțiunii de distanță dintre două puncte ale dreptei reale, precum și a distanței dintre două puncte din plan (respectiv, spațiu).

$$\forall x, y \in \mathbb{R}^k, x - y = x + (-y) = (x_1 - y_1, x_2 - y_2, \dots, x_k - y_k).$$

Definim *distanța euclidiană dintre* $x, y \in \mathbb{R}^k$, astfel:

$$d(x, y) = \|x - y\| (= \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + \dots + (x_k - y_k)^2}).$$

Rezultă astfel metrica veritabilă (datorită modului în care a fost definită) $d: \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}_+$.

Observație. Pentru $k = 1$, $d(x, y) = \sqrt{(x - y)^2} = |x - y|$;

Pentru $k = 2$, $d(x, y) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2}$;

Pentru $k = 3$, $d(x, y) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + (x_3 - y_3)^2}$.

Desigur, în \mathbb{R}^k se pot defini și alte norme și metrici (*vezi seminar*).

Produs scalar (în \mathbb{R}^k).

Așa cum am observat până acum, în \mathbb{R}^k am putut deocamdată măsura distanțele, dar nu și unghiurile, ceea ce limitează posibilitatea de interpretare geometrică. De aceea, în continuare, vom introduce produsul scalar al doi vectori, cu ajutorul căruia vom putea exprima lungimile vectorilor, dar și măsurile unghiurilor pe care aceștia le formează.

Așadar, $\forall x, y \in \mathbb{R}^k, x = (x_1, x_2, \dots, x_k), y = (y_1, y_2, \dots, y_k)$, introducem *produsul scalar al vectorilor x și y* , astfel:

$$(x, y) (= \langle x, y \rangle) = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_k y_k = \sum_{i=1}^k x_i y_i.$$

Rezultă astfel aplicația $\langle \cdot, \cdot \rangle: \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}$.

Teoremă. (*proprietățile fundamentale ale produsului scalar*)

$P_1 \langle x, x \rangle \geq 0, \forall x \in \mathbb{R}^k; \langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0$ (*pozitivitatea produsului scalar*);

$P_2 \langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle, \forall x, y \in \mathbb{R}^k$ (*simetria*);

$P_3 \lambda \langle x, y \rangle = \langle \lambda x, y \rangle, \forall x, y \in \mathbb{R}^k, \forall \lambda \in \mathbb{R}$ (*omogenitatea în raport cu (prima) componentă*);

$P_4 \langle x + y, z \rangle = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle, \forall x, y, z \in \mathbb{R}^k$ (*aditivitatea în raport cu (prima) componentă*).

Demonstrație. P_1, P_2, P_3 rezultă imediat din definiție;

$$P_4 : \langle x + y, z \rangle = (x_1 + y_1)z_1 + (x_2 + y_2)z_2 + \dots + (x_k + y_k)z_k = \\ = (x_1z_1 + x_2z_2 + \dots + x_kz_k) + (y_1z_1 + y_2z_2 + \dots + y_kz_k) = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle .$$

Fie $\| \cdot \|$, norma euclidiană pe \mathbb{R}^k .

Teoremă. *Produsul scalar are, de asemenea, următoarele proprietăți:*

$$P_5 \quad \langle x, x \rangle = \|x\|^2, \forall x \in \mathbb{R}^k; \\ P_6 \quad |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|, \forall x, y \in \mathbb{R}^k \text{ (inegalitatea lui Cauchy)}; \\ P_7 \quad |\langle x, y \rangle| \leq \frac{1}{2}(\|x\|^2 + \|y\|^2), \forall x, y \in \mathbb{R}^k.$$

Demonstrație. $P_5 : \langle x, x \rangle = x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_k^2 = \|x\|^2$.

$P_6 : \forall \lambda \in \mathbb{R}, \|\lambda x - y\|^2 = \langle \lambda x - y, \lambda x - y \rangle = \lambda^2 \|x\|^2 - 2\lambda \langle x, y \rangle + \|y\|^2 \geq 0$, deci $\Delta' = \langle x, y \rangle^2 - \|x\|^2 \cdot \|y\|^2 \leq 0$, de unde concluzia.

$P_7 : \text{Din } P_6$, avem $|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\| \leq \frac{1}{2}(\|x\|^2 + \|y\|^2)$ (s-a aplicat inegalitatea mediilor).

Observație. Din P_6 , $|\frac{\langle x, y \rangle}{\|x\| \cdot \|y\|}| \leq 1, \forall x, y \in \mathbb{R}^k, x \neq 0, y \neq 0$. Există atunci și este unic un unghi $\theta \in [0, \pi]$ astfel încât $\frac{\langle x, y \rangle}{\|x\| \cdot \|y\|} = \cos \theta$, deci

$$\langle x, y \rangle = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \cos \theta, \forall x, y \in \mathbb{R}^2.$$

θ se numește *unghiul dintre vectorii x și y* .

Definiție. Spunem că *vectorii x și y sunt perpendiculari* dacă $\langle x, y \rangle = 0$. Notăm aceasta prin $x \perp y$.

Observație. Pentru $k = 2$, $\langle x, y \rangle = x_1y_1 + x_2y_2$, iar

$$\cos \theta = \cos(\theta_2 - \theta_1) = \cos \theta_2 \cos \theta_1 + \sin \theta_2 \sin \theta_1 = \\ = \frac{x_1y_1 + x_2y_2}{\|x\| \cdot \|y\|} = \frac{\langle x, y \rangle}{\|x\| \cdot \|y\|}, x \neq 0, y \neq 0,$$

deci regăsim faptul că $\langle x, y \rangle = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \cos \theta, \forall x, y \in \mathbb{R}^k$.

Observație. Identitatea paralelogramului ($\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2), \forall x, y \in \mathbb{R}^k$) poate fi acum demonstrată și astfel:

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = \langle x + y, x + y \rangle + \langle x - y, x - y \rangle = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2).$$

Vecinătăți ale unui punct într-un spațiu metric.

Fie (X, d) un spațiu metric oarecare și $x_0 \in X, r > 0$ ($r \in \mathbb{R}$) arbitrare, fixate. Definim

$$S(x_0, r) = \{x \in X; d(x, x_0) < r\},$$

numită *sfera deschisă (bila) de centru x_0 și rază r* ,

$$T(x_0, r) = \{x \in X; d(x, x_0) \leq r\},$$

numită *sfera închisă (discul) de centru x_0 și rază r* .

Exemple (de sfere deschise/închise în diverse spații metrice).

I) În (\mathbb{R}^k, d) (d metrica euclidiană), $d(x, y) = \|x - y\| = \sqrt{\sum_{i=1}^k (x_i - y_i)^2}$, $\forall x, y \in \mathbb{R}^k$, avem:

ii) Dacă $k = 1$, atunci $S(x_0, r) = \{x \in \mathbb{R}; |x - x_0| < r\} = (x_0 - r, x_0 + r)$, adică intervalul deschis centrat în x_0 și de rază r , iar

$T(x_0, r) = [x_0 - r, x_0 + r]$, adică intervalul închis centrat în x_0 și de rază r .

ii) Pentru $k = 2$,

$$S(x_0, r) = \{x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; \sqrt{(x_1 - x_1^0)^2 + (x_2 - x_2^0)^2} < r\} =$$

$$= \{x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; (x_1 - x_1^0)^2 + (x_2 - x_2^0)^2 < r^2\} = \text{int}\mathcal{C}((x_1^0, x_2^0), r),$$

iar $T(x_0, r) = [\text{int}\mathcal{C}((x_1^0, x_2^0), r)] \cup \mathcal{C}((x_1^0, x_2^0), r)$.

iii) Pentru $k = 3$, $S(x_0, r)$ devine chiar sfera centrată în x_0 , de unde denu-

mirile date noțiunilor introduse.

II) (\mathbb{R}^2, d) (d metrica euclidiană), $S((0, 0), 1), T((0, 0), 1)$.

Când bilele nu sunt rotunde:

(\mathbb{R}^2, d_1) , $d_1(x, y) = \max\{|x_1 - y_1|, |x_2 - y_2|\}$, $\forall x = (x_1, x_2), y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$, $S((0, 0), 1), T((0, 0), 1)$;

(\mathbb{R}^2, d_2) , $d_2(x, y) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2|$, $\forall x = (x_1, x_2), y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$, $S((0, 0), 1), T((0, 0), 1)$.

III) Dacă (X, d_0) este spațiul metric discret, atunci $S(x_0, r) = \begin{cases} \{x_0\}, & r \leq 1 \\ X, & r > 1 \end{cases}$,

iar $T(x_0, r) = \begin{cases} \{x_0\}, & r < 1 \\ X, & r \geq 1 \end{cases}$.

Definiție. O mulțime $V \subset (X, d)$ se numește *vecinătate a punctului $x_0 \in X$* dacă există $r > 0$ astfel încât $S(x_0, r) \subset V$.

Notăm prin $\mathcal{V}(x_0)$, *sistemul (familia) tuturor vecinătăților punctului x_0* .

Teoremă (Proprietăți de bază ale sistemului de vecinătăți)

V_1) $x_0 \in V, \forall V \in \mathcal{V}(x_0)$;

V_2) $\forall V \in \mathcal{V}(x_0), \forall U \supset V \Rightarrow U \in \mathcal{V}(x_0)$ (orice supramulțime a unei vecinătăți a unui punct este de asemenea vecinătate a punctului);

$V_3) \forall V_1, V_2 \in \mathcal{V}(x_0) \Rightarrow V_1 \cap V_2 \in \mathcal{V}(x_0)$ (intersecția oricăror două vecinătăți ale unui punct este de asemenea vecinătate a punctului);

$V_4) \forall V \in \mathcal{V}(x_0), \exists W \in \mathcal{V}(x_0)$ astfel încât $\forall y \in W \Rightarrow W \in \mathcal{V}(y)$.

Demonstrație. $V_1) \forall V \in \mathcal{V}(x_0), \exists r > 0$ astfel încât $S(x_0, r) \subset V$, de unde $x_0 \in V$.

$V_2) \forall V \in \mathcal{V}(x_0), \exists r > 0$ astfel încât $S(x_0, r) \subset V$, deci $\forall U \supset V, S(x_0, r) \subset U$, de unde $U \in \mathcal{V}(x_0)$.

$V_3) \forall V_1 \in \mathcal{V}(x_0), \exists r_1 > 0$ astfel încât $S(x_0, r_1) \subset V_1$. Analog, $\forall V_2 \in \mathcal{V}(x_0), \exists r_2 > 0$ astfel încât $S(x_0, r_2) \subset V_2$. Notând $r_0 = \min\{r_1, r_2\}$, rezultă că $S(x_0, r_0) \subset S(x_0, r_1) \subset V_1$ și $S(x_0, r_0) \subset S(x_0, r_2) \subset V_2$, deci $S(x_0, r_0) \subset V_1 \cap V_2$, ceea ce implică $V_1 \cap V_2 \in \mathcal{V}(x_0)$.

$V_4) \forall V \in \mathcal{V}(x_0), \exists W = S(x_0, r) \in \mathcal{V}(x_0)$. Fie $y \in S(x_0, r)$, oarecare. Atunci $d(x_0, y) < r$, deci $r - d(x_0, y) \stackrel{\text{not.}}{=} r' > 0$. Arătăm că $S(y, r') \subset S(x_0, r) = W$ (deci va rezulta că $W \in \mathcal{V}(y)$). Într-adevăr, $\forall z \in S(y, r')$, rezultă că $z \in S(x_0, r)$ (deoarece $d(x_0, z) \leq d(x_0, y) + d(y, z) < r' + d(x_0, y) = r$).

Observație. Din V_4 rezultă că $S(x_0, r) \in \mathcal{V}(y), \forall y \in S(x_0, r)$ (orice sferă deschisă centrată într-un punct este vecinătate pentru orice punct al său).

Teoremă (Proprietatea de separare Hausdorff) $\forall x, y \in (X, d), x \neq y, \exists V_x \in \mathcal{V}(x), \exists V_y \in \mathcal{V}(y)$ astfel încât $V_x \cap V_y = \emptyset$ (orice două puncte diferite dintr-un spațiu metric (X, d) pot fi separate prin vecinătăți disjuncte ale lor).

Demonstrație. Deoarece $x, y \in (X, d), x \neq y$, rezultă că $r = d(x, y) > 0$. Evident, $S(x, \frac{r}{2}) \in \mathcal{V}(x)$, iar $S(y, \frac{r}{2}) \in \mathcal{V}(y)$. Demonstrăm că $S(x, \frac{r}{2}) \cap S(y, \frac{r}{2}) = \emptyset$. Într-adevăr, dacă am presupune prin reducere la absurd că $S(x, \frac{r}{2}) \cap S(y, \frac{r}{2}) \neq \emptyset$, ar rezulta că există $z \in (X, d)$ astfel încât $z \in S(x, \frac{r}{2})$ și $z \in S(y, \frac{r}{2})$. Prin urmare, $r = d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y) < \frac{r}{2} + \frac{r}{2} = r$, contradicție.

Sisteme fundamentale de vecinătăți.

Definiție. Dat fiind $x_0 \in (X, d)$, o familie $\mathcal{U}(x_0)$ de părți din (X, d) se numește *sistem fundamental de vecinătăți* (sau *bază locală*) pentru x_0 dacă:

- 1) $\mathcal{U}(x_0) \subset \mathcal{V}(x_0)$ și
- 2) $\forall V \in \mathcal{V}(x_0), \exists U \in \mathcal{U}(x_0)$ astfel încât $U \subset V$.

Exemple. 1) $\mathcal{U}_1(x_0) = \{S(x_0, r)\}_{r>0}$ (mulțimea tuturor sferelor deschise cu centrul într-un punct $x_0 \in (X, d)$ formează un sistem fundamental de vecinătăți pentru x_0).

Într-adevăr, $\forall S(x_0, r) \in \mathcal{V}(x_0)$, deci $\mathcal{U}_1(x_0) \subset \mathcal{V}(x_0)$. În plus, $\forall V \in \mathcal{V}(x_0)$, conform definiției, $\exists S(x_0, r) \in \mathcal{U}_1(x_0)$ astfel încât $S(x_0, r) \subset V$.

2) $\mathcal{U}_2(x_0) = \{S(x_0, \frac{1}{n})\}_{n \in \mathbb{N}^*}$ (într-un spațiu metric (X, d) , orice punct posedă un sistem fundamental numărabil de vecinătăți) - se mai spune că orice spațiu metric satisface *axioma I a numărabilității* (axioma C_1).

(mulțimea tuturor sferelor deschise cu centrul într-un punct $x_0 \in (X, d)$ și de rază $\frac{1}{n}, n \geq 1$, formează un sistem fundamental numărabil de vecinătăți pentru x_0).

Într-adevăr, $\forall n \geq 1, S(x_0, \frac{1}{n}) \in \mathcal{V}(x_0)$, deci $\mathcal{U}_2(x_0) \subset \mathcal{V}(x_0)$. În plus, $\forall V \in \mathcal{V}(x_0), \exists S(x_0, r)$ astfel încât $S(x_0, r) \subset V$. Pe de altă parte, $\exists n_0 \in \mathbb{N}^*$ așa ca $\frac{1}{n_0} < r$, deci $\exists S(x_0, \frac{1}{n_0}) \in \mathcal{U}_2(x_0)$ astfel ca $S(x_0, \frac{1}{n_0}) \subset S(x_0, r) \subset V$.

Mulțimi deschise. Mulțimi închise (într-un spațiu metric).

Definiție. i) O mulțime $D \subset (X, d)$ se numește *deschisă* dacă fie este \emptyset , fie este vecinătate pentru orice punct al său.

Familia tuturor mulțimilor deschise din (X, d) se notează cu τ_d și se numește *topologia indusă de metrica d* .

În particular, dacă $X = \mathbb{R}^k$ și d este metrica euclidiană, atunci topologia indusă de d se numește *topologia uzuală (obișnuită) (naturală)* τ_0 pe \mathbb{R}^k .

ii) O mulțime $F \subset (X, d)$ se numește *închisă* dacă cF este mulțime deschisă.

Proprietăți ale mulțimilor deschise/închise într-un spațiu metric.

Propoziție. i) Orice reuniune (finită sau infinită) de mulțimi deschise este mulțime deschisă;

ii) Orice intersecție finită de mulțimi deschise este mulțime deschisă;

iii) Orice reuniune finită de mulțimi închise este mulțime închisă;

iv) Orice intersecție (finită sau infinită) de mulțimi închise este mulțime închisă;

v) X, \emptyset sunt mulțimi și deschise și închise.

Demonstrație. i) Fie $(D_i)_{i \in I}$ o familie oarecare de mulțimi deschise și considerăm $D = \bigcup_{i \in I} D_i$.

Dacă $D = \emptyset$, atunci, conform definiției, D este deschisă.

Dacă $D \neq \emptyset$, atunci $\forall x \in D = \bigcup_{i \in I} D_i, \exists i_0 \in I$ astfel ca $x \in D_{i_0}$. Cum D_{i_0} este deschisă, vom avea $D_{i_0} \in \mathcal{V}(x)$. Dar $D_{i_0} \subset D$, deci conform cu V_2) obținem că $D \in \mathcal{V}(x)$, ceea ce antrenează în final că mulțimea D este deschisă.

ii) Fie D_1 și D_2 mulțimi deschise oarecare. Arătăm că $D = D_1 \cap D_2$ este deschisă. Dacă $D = \emptyset$, afirmația este evidentă. Dacă $D \neq \emptyset$, atunci $\forall x \in D = D_1 \cap D_2$, rezultă că $x \in D_1$ și $x \in D_2$, deci $D_1 \in \mathcal{V}(x), D_2 \in \mathcal{V}(x)$, de unde $D_1 \cap D_2 \in \mathcal{V}(x)$, ceea ce înseamnă în final că mulțimea D este deschisă.

iii) și iv) rezultă din i) și ii) folosind relațiile lui de Morgan.

v) evident.

Probleme propuse.

I. Fie $\|\cdot\|$, norma euclidiană pe \mathbb{R}^k .

1. Fie $x, y \in \mathbb{R}^k$ oarecare. Verificați următoarele echivalențe:
- i) $\langle x, y \rangle = 0 \Leftrightarrow \|x + y\| = \|x - y\|$;
 - ii) $\langle x, y \rangle = 0 \Leftrightarrow \|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2$ (generalizarea la \mathbb{R}^k a Teoremei lui Pitagora);
 - iii) $\langle x + y, x - y \rangle = 0 \Leftrightarrow \|x\| = \|y\|$;
 - iv) $\langle x, y \rangle = 0 \Leftrightarrow \|x + ty\| \geq \|x\|, \forall t \in \mathbb{R}$.

2. Fie $x, y \in \mathbb{R}^k$. Arătați că $\langle x, y \rangle = \frac{1}{2}(\|x\|^2 + \|y\|^2 - \|x - y\|^2)$.

3. Fie $e_i = (0, 0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^k$, unde cifra 1 este plasată pe locul $i, \forall i = \overline{1, k}$ (e_1, e_2, \dots, e_k sunt versorii bazei canonice în \mathbb{R}^k). Arătați că:

- i) $x = \sum_{i=1}^k \langle x, e_i \rangle e_i, \forall x \in \mathbb{R}^k$;
- ii) $\|x\|^2 = \sum_{i=1}^k \langle x, e_i \rangle^2, \forall x \in \mathbb{R}^k$ (egalitatea lui Parseval);
- iii) $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^k \langle x, e_i \rangle \langle y, e_i \rangle, \forall x, y \in \mathbb{R}^k$.

II. 1. Arătați că există spații metrice în care are loc una dintre următoarele situații:

- i) orice sferă deschisă este mulțime închisă.
- ii) nici o sferă deschisă nu este mulțime închisă.

2. Arătați că mulțimile $A_\varepsilon = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; \max(|x|, |y|) < \varepsilon\}, \varepsilon > 0$ formează un sistem fundamental de vecinătăți ale originii în \mathbb{R}^2 .

Aceeași problemă pentru mulțimile $B_\varepsilon = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; |x| + |y| < \varepsilon\}, \varepsilon > 0$.

3. Fie $(X, \|\cdot\|)$ un spațiu normat. Arătați că $T(x', r') \subseteq T(x, r) \Leftrightarrow \|x - x'\| \leq r - r'$. Este adevărată afirmația în cazul spațiilor metrice arbitrare?

4. Fie (X, d) un spațiu metric și $A \subset X$. Definim funcția $d(x, A) = \inf_{y \in A} d(x, y), \forall x \in X$ (distanța de la punctul x la mulțimea A). Arătați că $|d(x, A) - d(y, A)| \leq d(x, y), \forall x, y \in X$.

5. Arătați că dacă $A, D \subset (X, \|\cdot\|)$ și mulțimea D este deschisă, atunci și mulțimea $A + D = \{a + d; a \in A, d \in D\}$ (suma mulțimilor A și D) este deschisă.

6. Arătați că orice interval deschis din $(\mathbb{R}^k, \tau_u), (a_1, b_1) \times (a_2, b_2) \times \dots \times (a_k, b_k), a_i, b_i \in \mathbb{R}, a_i < b_i, \forall i = \overline{1, k}$, este mulțime deschisă.