

AXIOMATICA HILBERT A SPAȚIULUI EUCLIDIAN

MIRCEA CRĂȘMĂREANU

Prezentare generală a sistemului axiomatic Hilbert

Prin *Geometrie Euclidiană* se înțelege într-un sens general și clasic acea geometrie ce are la bază, în mod esențial, cele 13 cărți ale operei "Elemente" a matematicianului grec Euclid (365-300 î.H.).

Aceste cunoștințe foarte serioase de geometrie și în general de matematică și-au păstrat valabilitatea peste două milenii pentru că s-au bazat pe o gândire logică și demonstrații riguroase. O formă de prezentare nouă și chiar unele modificări de substanță au fost totuși necesare. O astfel de prezentare modernă i se datorează matematicianului german David Hilbert (1862-1943), care, în 1899, a publicat lucrarea *Grundlagen der Geometrie* ("Bazele Geometriei").

Definiția 0.1 i) Numim *sistem axiomatic* (pe scurt s.a.) un ansamblu $\mathcal{S} = \langle \mathcal{N}, \mathcal{R}, \mathcal{A} \rangle$ unde \mathcal{N} este mulțimea *noțiunilor primare*, \mathcal{R} cea a *relațiilor primare* iar \mathcal{A} cea a *axiomelor* unde:

- noțiunile și relațiile primare sunt simboluri (cuvinte și semne) abstracte (deci nu se definesc !),
- axiomele sunt propoziții construite pe baza noțiunilor și relațiilor primare și adevărul lor nu se justifică (în cadrul teoriei construite !).

ii) Numim *teorie axiomatică* a s.a. \mathcal{S} ansamblul $T(\mathcal{S}) = \langle \mathcal{S}, \text{Consec}(\mathcal{S}) \rangle$ format din \mathcal{S} și toate consecințele sale adică:

- *noțiuni și relații derivate* definite cu ajutorul elementelor lui \mathcal{S} ,
- propoziții derivate, numite *teoreme*, obținute prin aplicarea regulilor de deducție logică noțiunilor și relațiilor primare și derivate, axiomelor și teo-

remelor anterior demonstrate.

iii) Două sisteme axiomatice \mathcal{S} și \mathcal{S}' se numesc *echivalente* dacă $T(\mathcal{S}) = T(\mathcal{S}')$.

O analiză imediată a relației introduse în iii) arată că aceasta este o relație de echivalență (de unde și denumirea !). Suntem astfel conduși la:

Definiția 0.2 O clasă de echivalență SM pe mulțimea sistemelor axiomatice o numim *structură matematică*. Dacă \mathcal{S} este un reprezentant al lui SM i.e. $SM = [\mathcal{S}]$, spunem că SM este *construită* cu teoria axiomatică $T(\mathcal{S})$ sau că este definită de s.a. \mathcal{S} .

În continuare presupunem cunoscute noțiuni elementare de teoria mulțimilor precum și mulțimile numerice uzuale (a numerelor naturale, întregi, raționale, reale) cu proprietățile lor fundamentale.

A Noțiunile primare ale s.a. Hilbert: puncte, drepte, plane.

Punctele le notăm A, B, C, \dots iar mulțimea lor cu E_3 . Dreptele le notăm a, b, c, \dots iar planele $\alpha, \beta, \pi, \dots$. Atunci când va fi necesar vom folosi și indici: A_1, d_2, π_3, \dots .

B Relațiile primare ale s.a. Hilbert:

- *incidența* sau *apartenența* punctelor la drepte cu notația $A \in d$,
- *apartenența* punctelor la plane cu notația $A \in \pi$,
- *a fi între* pentru 3 puncte cu notația $A - B - C$.

După introducerea noțiunilor derivate de *segment* (notat $[AB]$) și *unghi* (notat $\angle AOB$) avem ultimele două relații primare:

- *congruența segmentelor* notată $[AB] \equiv [A'B']$,
- *congruența unghiurilor* notată $\angle AOB \equiv \angle A'O'B'$.

C Axiomele s.a. Hilbert sunt împărțite în 5 grupe:

I: *axiomele de incidență*, se referă la \in ,

II: *axiomele de ordine*, se referă la $. - . - .$,

III: *axiomele de congruență*, se referă la \equiv ,

IV: *axiomele de continuitate*,

V: *axioma paralelelor*.

Definiția 0.3 Sistemul axiomatic:

$$SH = \langle E_3, \text{drepte}, \text{plane}, \in, \in, . - . - ., \equiv, \equiv, I - V \rangle$$

se numește *sistemul axiomatic Hilbert*. $T(SH)$ se numește *geometria euclidiană a spațiului* iar structura matematică $[SH]$ se numește *spațiul euclidian* (3-dimensional).

1 Axiomele de incidență și pozițiile relative ale punctelor, dreptelor și planelor

Pentru ușurința expunerii introducem:

Definiția 1.1

(i) Familia \mathcal{F} de puncte le numim *coliniare*, respectiv *coplanare*, dacă $\exists d$, respectiv $\exists \pi$, a.î. $\forall A \in \mathcal{F}$ avem $A \in d$, respectiv $A \in \pi$. Notăm $\mathcal{F} \subset d$ respectiv $\mathcal{F} \subset \pi$. În caz contrar, punctele date le numim *necoliniare*, respectiv *necoplanare*.

(ii) Date dreapta d și planul π spunem că d aparține lui π dacă $\forall A \in d$ avem $A \in \pi$. Notăm $d \subset \pi$.

Axiomele de incidență:

I.1 $\forall A, B$ cu $A \neq B \exists! d$ a.î. $A, B \in d$. Notăm $d = AB$.

I.2 $\forall d \exists A, B \in d$ cu $A \neq B$.

I.3 $\exists A, B, C$ necoliniare.

I.4 $\forall A, B, C$ necoliniare $\exists! \pi$ a.î. $A, B, C \in \pi$. Notăm $\pi = (ABC)$.

I.5 $\forall \pi \exists A \in \pi$.

I.6 Fie d și π . Dacă $\exists A, B \in d$ a.î. $A, B \in \pi$ atunci $d \subset \pi$.

I.7 Fie α, β și A a.î. $A \in \alpha$ și $A \in \beta$. Atunci $\exists B \neq A$ a.î. $B \in \alpha$ și $B \in \beta$.

I.8 $\exists A, B, C, D$ necoplanare.

Prezentăm câteva consecințe importante ale acestor axiome:

Poziția relativă două puncte

Fie A și B . Avem una și doar una din situațiile următoare:

- 1) coincid: $A = B$,
- 2) sunt distincte: $A \neq B$.

Propoziția 1.2 Fie d și π .

(i) $\exists A \notin d$.

(ii) $\exists B \notin \pi$.

Demonstrație (i) RA contrazice I.3. (ii) RA contrazice I.8. \square

Definiția 1.3 A îl numim *punct exterior dreptei d* iar B îl numim *punct exterior planului π* .

Poziția relativă a unui punct față de o dreaptă

Fie A și d . Avem una și doar una din situațiile următoare:

- 1) $A \in d$,
- 2) A exterior lui d ; notăm $A \notin d$.

Poziția relativă a unui punct față de un plan

Fie A și π . Avem una și doar una din situațiile următoare:

- 1) $A \in \pi$,
- 2) A exterior lui π ; notăm $A \notin \pi$.

Propoziția 1.4 Două drepte diferite au cel mult un punct comun.

Demonstrație RA, fie $A, B \in d$ a.î. $A, B \in d'$ și $A \neq B$. Conform I.1 avem $d = AB = d'$ fals. \square

Definiția 1.5 Fie dreptele distincte d, d' .

- (i) Dacă A este unicul punct comun al dreptelor date spunem că d, d' sunt *concurente* sau *secante* în A iar A îl numim *punctul de concurență* sau *de intersecție* al acestor drepte.
- (ii) Dacă dreptele date nu au puncte comune le numim *nesecante*.
- (iii) Dacă dreptele date sunt nesecante și coplanare le numim *paralele* și notăm $d \parallel d'$ cu negația $d \not\parallel d'$.

Poziția relativă a două drepte

Două drepte sunt în una singura din posibilitățile următoare:

- 1) coincid,
- 2) sunt concurente,
- 3) sunt nesecante în plane diferite. Uneori, astfel de drepte sunt numite *antiparalele*.
- 4) sunt paralele.

Propoziția 1.6 Fie dreapta d neinclusă în planul π . Atunci d și π au cel mult un punct comun.

Demonstrație RA, pp. că d și π au două puncte distincte comune A, B . Din I.1 $d = AB$ iar din I.6 $d \subset \pi$ fals. \square

Definiția 1.7 Fie d și π .

- (i) Dacă d și π au comun doar punctul A spunem că d și π sunt *secante* sau *incidente* în A iar A îl numim *punctul de intersecție* dintre d și π .
- (ii) Dacă d și π nu au puncte comune spunem că sunt *paralele* și notăm $d \parallel \pi$ cu negația $d \not\parallel \pi$.

Poziția relativă a unei drepte față de un plan

Dreapta d și planul π sunt în una singură din variantele următoare:

- 1) $d \subset \pi$,
- 2) sunt secante,
- 3) $d \parallel \pi$.

Propoziția 1.8 Fie planele π, π' distincte și punctul A comun. Atunci $\exists d \ni A$ comună celor două plane.

Demonstrație Cf. I.7 există punctul $B \neq A$ comun celor două plane. Fie $d = AB$ conform I.1. Din I.6 avem concluzia. \square

Definiția 1.9 Fie planele distincte π, π' .

- (i) Dacă cele două plane au dreapta d comună atunci le numim *secante*.
- (ii) Dacă cele două plane nu au puncte comune le numim *paralele* și notăm $\pi \parallel \pi'$ cu negația $\pi \not\parallel \pi'$.

Poziția relativă a două plane

Planele π, π' sunt în una singură din variantele următoare:

- a) $\pi = \pi'$,
- b) sunt secante,
- c) $\pi \parallel \pi'$.

În continuare studiem alte configurații remarcabile de puncte, drepte și plane.

Propoziția 1.10 *Un plan are cel puțin 3 puncte necoliniare.*

Propoziția 1.11 *Date A și d neincidente există și este unic planul π care le conține.*

Demonstrație Conform I.2 fie $B, C \in d$ distincte. Cum A nu-i incident cu d rezultă că A, B, C sunt necoliniare și aplicând I.3 există un unic plan π ce le conține. Din I.4 rezultă $d \subset \pi$ și avem concluzia. \square

Propoziția 1.12 *Date dreptele concurente d, d' există un unic plan ce le conține.*

Demonstrație Fie $A \in d$ ce nu aparține lui d' . Pentru A și d' aplicând propoziția anterioară găsim π . Dacă B este punctul comun celor două drepte avem că $B \neq A$ și $B \in \pi$ ceea ce implică $d \subset \pi$. Unicitatea lui π este consecința unicității amintite anterior. \square

Propoziția 1.13

- (i) *Planul dat de Propoziția 1.14 este mulțimea punctelor pe drepte prin A ce sunt sau secante sau paralele cu d .*
- (ii) *Planul dat de Propoziția 1.15 este mulțimea punctelor situate pe drepte ce intersectează pe d și d' sau intersectează pe d (sau d') și sunt paralele cu d' (sau d).*

2 Axiomele de ordine

Ca și în paragraful precedent introducem o serie de noțiuni ce simplifică expunerea:

Definiția 2.1 Fie A, B distincte.

(i) Mulțimea $(AB) = \{M; A - M - B\}$ o numim *segment deschis de capete* A, B . Un punct M aparținând lui (AB) îl numim *punct interior* segmentului iar un punct M diferit de A și B ce nu-i interior îl numim *punct exterior* segmentului.

(ii) Mulțimea $[AB] = (AB) \cup \{A, B\}$ o numim *segment închis de capete* A, B .

(iii) Spunem că o dreaptă d *separă* punctele A, B dacă $\exists M \in d$ interior segmentului (AB) .

(iv) Fie și C a.î. A, B, C sunt necoliniare. Mulțimea $\Delta ABC = [AB] \cup [BC] \cup [CA]$ o numim *triunghi cu vârfurile* A, B, C și *laturile* $a = BC, b = CA, c = AB$.

Axiomele de ordine:

II.1 Dacă are loc $A - B - C$ atunci A, B, C sunt distincte, coliniare și avem și $C - B - A$.

II.2 $\forall A, B$ cu $A \neq B \exists C, D, E$ a.î. avem: $C - A - B, A - D - B, A - B - E$. Rezultă $(AB) \neq \emptyset$.

II.3 Fie A, B, C distincte și coliniare. Există una și doar una din situațiile: $A - B - C, C - A - B, A - C - B$.

II.4 (Axioma lui Pasch) Fie A, B, C necoliniare și $d \subset (ABC)$ ce nu conține vârfurile Δ -ului ABC . Dacă d separă B și C atunci d separă C și A sau d separă A și B .

Consecințe importante:

Teorema 2.2 Fie d și $O \in d$. Atunci există două mulțimi $d' \subset d, d'' \subset d$ și numai două relativ la proprietățile:

i) $d' \cup d'' = d \setminus O$,

ii) Fie $A, B \in d'$ și $C, D \in d''$ perechi de puncte distincte. Atunci $O \notin (AB), O \notin (CD)$ și $O \in (AC)$.

Definiția 2.3 i) Mulțimile d', d'' se numesc *semidrepte deschise cu originea* O . Notăm $d' = (OA), d'' = (OC)$.

ii) Reunind O la o semidreaptă deschisă se obține o *semidreaptă închisă*. Notăm $[OA] = (OA) \cup O, [OC] = (OC) \cup O$.

iii) Despre punctele semidreptei (OA) spunem că se găsesc *de aceeași parte* cu A față de O . Punctele A, C se găsesc *de părți opuse* față de O . Semidreptele d', d'' le numim *opuse*.

iv) O reuniune de semidrepte închise cu aceeași origine O o numim *unghi*

cu vârful O . Dacă semidreptele respective sunt $(OA, (OB$ notăm unghiul $\angle AOB$ iar $(OA, (OB$ le numim *laturile unghiului*.

v) Dacă $(OA = (OB$ spunem că $\angle AOB$ este *unghiul nul* iar dacă avem $A - B - C$ spunem că $\angle AOB$ este *unghiul alungit* sau *cu laturile în prelungire*. Un unghi ce nu este nul sau alungit îl numim *propriu*.

Teorema 2.4 Fie $d \subset \pi$. Atunci există două mulțimi $\pi' \subset \pi, \pi'' \subset \pi$ și numai două relativ la proprietățile:

i) $\pi' \cup \pi'' = \pi \setminus \{O\}$,

ii) Fie $A, B \in \pi'$ și $C, D \in \pi''$ perechi de puncte distincte. Atunci d nu separă a, B , nu separă C, D dar separă A, C .

Definiția 2.5 i) π', π'' se numesc *semiplane deschise* ale lui π determinate de d . Mai notăm $\pi' = (dA, \pi'' = (dC$.

ii) Toate punctele lui π' le numim *de aceeași parte* cu A față de d . Dacă $M \in \pi'$ și $N \in \pi''$ spunem că M și N sunt *în părți opuse* față de d . Semiplanele π', π'' le numim *opuse*.

iii) Fie $\angle AOB$. Mulțimea $Int\angle AOB = (aB \cap (bA$ unde $a = OA, b = OB$ o numim *interiorul* unghiului dat.

iv) Două unghiuri proprii, cu același vârf, o latură comună și interioare disjuncte le numim *adiacente*.

v) Două unghiuri adiacente cu laturile necomune opuse se numesc *suplementare*.

vi) Pentru $\triangle ABC$ unghiurile suplementare unghiurilor triunghiului se numesc *unghiuri exterioare*.

vii) Două unghiuri cu același vârf și laturile câte două opuse se numesc *opuse la vârf*.

Teorema 2.6 Fie planul π . Există două mulțimi de puncte, $\mathcal{S}', \mathcal{S}''$ și numai două relativ la proprietățile următoare:

i) $\mathcal{S}' \cup \mathcal{S}'' = E_3 \setminus \pi$,

ii) Fie $A, B \in \mathcal{S}'$ și $C, D \in \mathcal{S}''$ perechi de puncte distincte. Atunci nu există puncte comune pentru (AB) și π , nici pentru (CD) și π dar există puncte comune pentru (AC) și π .

Definiția 2.7 i) \mathcal{S}' și \mathcal{S}'' se numesc *semispații deschise* definite de π . Mai notăm $\mathcal{S}' = (\pi A, \mathcal{S}'' = (\pi B$.

ii) Spunem că punctele din \mathcal{S}' sunt *în părți diferite* față de punctele din \mathcal{S}'' .

iii)

3 Axiomele de congruență

III.1 Dat segmentul $[AB]$ și semidreapta $(A'X, \exists! B' \in (A'X$ a.î. $[AB] \equiv [A'B']$.

III.2 Congruența segmentelor este o relație de echivalență i.e. satisface:

a) *reflexivitatea*: $[AB] \equiv [AB]$,

b) *simetria*: $[AB] \equiv [CD] \Rightarrow [CD] \equiv [AB]$,

c) *tranzitivitatea*: $[AB] \equiv [CD]$ și $[CD] \equiv [EF] \Rightarrow [AB] \equiv [EF]$.

III.3 (adunarea segmentelor) Dacă avem $A - B - C$ și $A' - B' - C'$ a.î. $[AB] \equiv [A'B']$ și $[BC] \equiv [B'C']$ atunci $[AC] \equiv [A'C']$.

III.4 Fie unghiul $\angle AOB$, dreapta d , semiplanul π' delimitat de d în planul π și semidreapta $(O'X$ pe d . Atunci $\exists!$ semidreapta $(O'Y$ în π' a.î. $\angle AOB \equiv \angle XO'Y$.

III.5 Fie $\triangle ABC, \triangle A'B'C'$ a.î. $[AB] \equiv [A'B'], [AC] \equiv [A'C'], \angle A = \angle A'$. Atunci $\angle B \equiv \angle B'$.

Consecințe mai importante:

Teorema 3.1 (Scăderea segmentelor) Fie A, B, C și A', B', C' a.î. avem $A - B - C, A' - B' - C', [AB] \equiv [A'B'], [AC] \equiv [A'C']$. Avem atunci $[BC] \equiv [B'C']$.

Demonstrație

4 Axiomele de continuitate

Definiția 4.1 i) Date segmentele $[AB], [CD]$ spunem că $[AB] < [CD]$ dacă $\exists X \in (CD)$ a.î. $[AB] \equiv [CX]$.

ii) Dat segmentul $[AB]$ nenul și $n \in N^*$ prin $n[AB]$ înțelegem segmentul $[AB_n]$ unde $B_1 = B, [AB_1] \equiv [B_1B_2] \equiv \dots \equiv [B_{n-1}B_n]$ și $A - B_i - B_{i+1}$ pentru $0 \leq i \leq n - 1$.

Axiomele de continuitate:

IV.1 (axioma lui Arhimede) Pentru orice A, B, C, D cu $A \neq B \exists n \in N^*$ a.î. $n[AB] > [CD]$.

IV.2 (axioma lui Cantor) Fie dreapta d și pentru orice $n \in N$ segmentul $s_n = [A_nB_n] \subset d$. Dacă:

i) $s_0 \supset s_1 \supset \dots \supset s_n \supset \dots$,

ii) nu există un segment nenul $[CD]$ inclus în toti s_n , atunci $\exists! M$ interior tuturor segmentelor s_n .

5 Axioma paralelelor

V Dacă dreptele d_1, d_2 formează cu secanta d unghiuri interne având suma mai mică decât $2dr$ atunci d_1 și d_2 se intersectează de aceea parte a lui d pentru care are loc inegalitatea precedentă.

Afirmații echivalente cu axioma paralelelor:

- 1 (Varianta clasică) Fie A exterior dreptei d . Atunci există o unică paralelă prin A la d .
- 2 (Farkas Bolyai) O perpendiculară și o oblică pe aceeași dreaptă sunt concurente.
- 3 (Farkas Bolyai) Orice triunghi admite cerc circumscris.
- 4 Punctele situate în același semiplan determinat de dreapta d și situate la distanțe egale față de d sunt coliniare.
- 5 Relația de paralelism este tranzitivă.
- 6 Teorema lui Pitagora a triunghiurilor dreptunghice.

Evident, există și alte câteva zeci de afirmații echivalente cu axioma paralelelor.

În fapt, Euclid a formulat 5 postulate pe care le cităm după monografia: John G. Ratcliffe, *Foundations of Hyperbolic Manifolds*, Springer, 1994, pagina 1:

- 1) A straight line may be drawn from any point to any other point.
- 2) A finite straight line may be extended continuously in a straight line.
- 3) A circle may be drawn with any center and any radius.
- 4) All right angles are equal.
- 5) If a straight line falling on two straight lines makes the interior angles on the same side less than two right angles, the two straight lines, if extended indefinitely, meet on the side on which the angles are less than two right angles.

6 Seminarul 2. Perpendicularitate în spațiu

Definiția 2.0 Dreapta d se numește *perpendiculară* pe planul π , și notăm $d \perp \pi$, dacă d este perpendiculară pe orice dreaptă din π .

Criteriul lui Euclid de perpendicularitate în spațiu Dacă dreapta $d = OP$ este perpendiculară pe dreptele distincte OA, OB atunci $d \perp \pi = (OAB)$.

Demonstrație Fie $a \in \pi$ arbitrară cu $O \in \pi$. Trebuie arătat că $d \perp a$. Presupunem că d separă punctele A și B , în caz contrar considerând simetricile lor față de O . Fie deci $C = (AB) \cap a$. Deci trebuie arătat că $PQ \perp CO$ unde Q este simetricul lui P față de π . Cum CO este mediană în $\triangle CPQ$ este suficient să arătăm că acest triunghi este isoscel cu $CP \equiv CQ$. Din ipoteză rezultă că în $\triangle APQ$ (respectiv $\triangle BPQ$) avem AO (respectiv BO) mediană și înălțime; deci $AP \equiv AQ$ ($BP \equiv BQ$). Din $(AP \equiv AQ, BP \equiv BQ, AB \equiv AB)$ rezultă că $\triangle APB \equiv \triangle AQB$ (cazul LLL); deci $\angle PA \equiv \angle QA$. Din $(PA \equiv QA, AC \equiv AC, \angle PAC \equiv \angle QAC)$ rezultă $\triangle PAC \equiv \triangle QAC$ (cazul LUL) deci $CP \equiv CQ$ ceea ce voiam. \square

E2.1 Fie $d \perp \pi$ cu $\{O\} = d \cap \pi$ și $a \perp d$ cu $O \in a$. Atunci $a \subset \pi$.

Demonstrație Cum două drepte secante determină în mod unic un plan, fie α planul determinat de a și d . Cum $O \in d$ rezultă $O \in \alpha$; dar aveam și $O \in \pi$. Deci π și α au în comun o dreaptă b ce conține O . În planul α avem două perpendiculare în $O \in d$ pe d și anume a și b ; dar perpendiculara în plan este unică. Rezultă $a = b \subset \pi$. \square

E2.2 Fie $O \in d$. Atunci există un unic plan π cu $O \in \pi$ a.î. $d \perp \pi$.

Demonstrație Fie α, β plane distincte ce conțin pe d . Fie $OA \subset \alpha, OB \subset \beta$ perpendiculare în O pe d . Atunci $\pi = (OAB)$ conține pe O și din criteriul Euclid avem $d \perp \pi$. Din problema precedentă vem unicitatea. \square

E2.3 Fie $O \in \pi$. Atunci există o unică dreaptă d conținând O perpendiculară pe π .

Demonstrație Fie $a, b \subset \pi$ drepte concurente în O . Conform exercițiului E2.2 fie α respectiv β planul prin O perpendicular pe b respectiv a . Cum planele date au punctul O comun rezultă că α și β se intersectează după

o dreaptă d . Avem $d \perp a, d \perp b$ și criteriul Euclid spune că $d \perp \pi$. Unicitatea rezultă din construcție. \square

E2.4 Fie $P \notin \pi, d \subset \pi$ și $A \in d$ a.î. $PA \perp d$. Fie $B \in \pi$ a.î. $AB \perp d$ și $O \in \alpha = (PAB)$ a.î. $PO \perp AB$. Atunci $PO \perp \pi$.

Demonstrație Fie Q simetricul lui P față de O . Ca la demonstrația Criteriului Euclid avem $AP \equiv [AQ]$. Cum $d \perp AP, d \perp AB$ și $AP, AB \subset \alpha$, din Criteriul Euclid avem $d \perp \alpha$. Din $A, Q \in \alpha$ rezultă $d \perp AQ$. Fie $\{M\} \in d \setminus \{A\}$. Deoarece $\triangle APM \equiv \triangle AQM$ (dreptunghice, $AP \equiv AQ$) avem $PM \equiv QM$ adică $\triangle MPQ$ este isoscel. În acest triunghi isoscel avem OM mediană; deci $OM \perp PQ$. În concluzie, $PO \perp MO, PO \perp AO$ și cum $A, M, O \in \pi$ aplicând Criteriul Euclid avem $PO \perp \pi$. \square

E2.5 Dat punctul P și planul π există o unică dreaptă prin P perpendiculară pe π .

Demonstrație Dacă $P \in \pi$ aplicăm E2.3. Dacă $P \notin \pi$ aplicăm E2.4 și obținem existența. Pentru unicitate, presupunem prin RA că există $O' \in \pi \setminus O$ a.î. $PO' \perp \pi$. Avem punctele necoliniare P, O, O' ce determină planul α ; deci $\pi \cap \alpha = OO'$. În acest plan α avem din P două perpendiculare distincte pe dreapta OO' , fals. \square

E2.6 Fie $P \notin \pi, d \subset \pi$ și punctele $A \in d, O \in \pi \setminus d$.

- i) (Teorema celor 3 perpendiculare) Dacă $PO \perp \pi$ și $OA \perp d$ atunci $PA \perp d$.
- ii) (O reciprocă a th. celor 3 \perp) Dacă $PO \perp \pi$ și $PA \perp d$ atunci $OA \perp d$.

Demonstrație Din $PO \perp \pi$ rezultă $PO \perp d$ căci $d \subset \pi$.

- i) $d \perp PO$ și $d \perp OA$ implică $d \perp (POA)$ deci $d \perp AP$.
- ii) $d \perp PO$ și $d \perp PA$ implică $d \perp (POA)$ deci $d \perp OA$.

Observație O a doua reciprocă este E2.4

Aplicații la Teorema celor 3 \perp

Lucru individual Toate problemele din Manuale de clasa a VIII-a.

References

- [1] Albu, A. C.; Obădeanu, V.; Popescu, I. P.; Radó, F.; Smaranda, D., *Geometrie pentru perfecționarea profesorilor*, EDP, București, 1983.

- [2] Cîmpan, Florica T., *Aventura geometriilor neeuclidiene*, Ed. Albatros, București, 1978.
- [3] Haimovici, Adolf; Borș, Constantin, *Elemente de geometrie a spațiului*, EDP, București, 1970.
- [4] Miron, Radu, *Geometrie elementară*, EDP, București, 1968.

Faculty of Mathematics
University "Al. I. Cuza"
Iași, 6600,
Romania
E-mail: mcrasm@uaic.ro