

# Algoritm de decupare a liniilor parametrice

Marian Ioan MUNTEANU

Al.I.Cuza University of Iasi, Romania  
webpage: <http://www.math.uaic.ro/~munteanu>

3 Decembrie 2012

# Cuprins

## 1 Algoritmul Liang Barsky

Am văzut că algoritmul Cohen - Sutherland determină intersecțiile segmentului cu dreptele suport ale laturilor dreptunghiului de clipping, substituind valorile uneia dintre extremitățile segmentului cu coordonatele astfel obținute.

Algoritmul Liang - Barsky determină valoarea parametrului  $t$  din reprezentarea parametrică a segmentului de dreaptă pentru punctele în care dreapta suport a segmentului intersectează dreptele suport ale laturilor ferestrei, în total  $n = 4$  valori.

Am văzut că algoritmul Cohen - Sutherland determină intersecțiile segmentului cu dreptele suport ale laturilor dreptunghiului de clipping, substituind valorile uneia dintre extremitățile segmentului cu coordonatele astfel obținute.

Algoritmul Liang - Barsky determină valoarea parametrului  $t$  din reprezentarea parametrică a segmentului de dreaptă pentru punctele în care dreapta suport a segmentului intersectează dreptele suport ale laturilor ferestrei, în total  $n = 4$  valori.

Fie  $P_0, P_1$  capetele segmentului cu care dorim să lucrăm.  
Un punct oarecare de pe dreapta  $P_0P_1$  se scrie

$$P(t) = P_0 + (P_1 - P_0)t$$

Fie  $L_i$ , ( $i = 1, 2, 3, 4$ ) o latură a dreptunghiului de clipping și  $N_i$  normala sa exterioară (îndreptată spre exteriorul dreptunghiului).

Fie  $P_{L_i}$  un punct aparținând laturii  $L_i$ .

Fie  $P(t)$  un punct de pe dreapta  $P_0P_1$ .

Fie  $P_0, P_1$  capetele segmentului cu care dorim să lucrăm.  
Un punct oarecare de pe dreapta  $P_0P_1$  se scrie

$$P(t) = P_0 + (P_1 - P_0)t$$

Fie  $L_i, (i = 1, 2, 3, 4)$  o latură a dreptunghiului de clipping și  $N_i$  normala sa exterioară (îndreptată spre exteriorul dreptunghiului).

Fie  $P_{L_i}$  un punct aparținând laturii  $L_i$ .

Fie  $P(t)$  un punct de pe dreapta  $P_0P_1$ .

Numim *semiplan interior* corespunzător laturii  $L_i$ , acel semiplan determinat de dreapta suport a laturii  $L_i$  și care conține fereastra de clipping. Astfel, dacă  $P(t)$  este interior (aparține semiplanului interior corespunzător laturii  $L_i$ ) atunci avem

$$\langle N_i, P(t) - P_{L_i} \rangle < 0$$

unde  $\langle , \rangle$  este produsul scalar uzual din  $\mathbf{R} \times \mathbf{R}$ . Relația are loc întrucât, în acest caz, unghiul dintre cei doi vectori este obtuz. Prin urmare avem:

$$P(t) \text{ interior} \iff \langle N_i, P(t) - P_{L_i} \rangle < 0$$

$$P(t) \text{ exterior} \iff \langle N_i, P(t) - P_{L_i} \rangle > 0$$

$$P(t) \in L_i \iff \langle N_i, P(t) - P_{L_i} \rangle = 0.$$

Vom nota cu  $t_i$  soluția ecuației (ultime). Avem

$$\begin{aligned}
 \langle N_i, P(t_i) - P_{L_i} \rangle = 0 &\iff \langle N_i, P_0 + (P_1 - P_0)t_i - P_{L_i} \rangle = 0 \iff \\
 &\iff \langle N_i, P_0 - P_{L_i} \rangle + t_i \langle N_i, P_1 - P_0 \rangle = 0 \iff \\
 &\iff \mathbf{t_i} = -\frac{\langle \mathbf{N_i}, \mathbf{P_0} - \mathbf{P_{L_i}} \rangle}{\langle \mathbf{N_i}, \mathbf{P_1} - \mathbf{P_0} \rangle} .
 \end{aligned}$$



Să analizăm pe rând cele 4 cazuri:

1.  $L_1 =$  latura de jos:  $y = y_{\min} \rightarrow N_1 = (0, -1)$

Un punct  $P_{L_1}$  are coordonatele  $(x, y_{\min})$ , cu  $x$  arbitrar

$$P_0 - P_{L_1} = (x_0, y_0) - (x, y_{\min}) = (x_0 - x, y_0 - y_{\min})$$

$$P_1 - P_0 = (x_1 - x_0, y_1 - y_0)$$

$$t_1 = - \frac{\langle (0, -1), (x_0 - x, y_0 - y_{\min}) \rangle}{\langle (0, -1), (x_1 - x_0, y_1 - y_0) \rangle} = - \frac{(y_{\min} - y_0)}{(y_0 - y_1)} = \frac{\mathbf{y_{\min} - y_0}}{\mathbf{y_1 - y_0}} .$$

2.  $L_2 =$  latura din dreapta:  $x = x_{\max} \rightarrow N_2 = (1, 0)$

Un punct  $P_{L_2}$  are coordonatele  $(x_{\max}, y)$ , cu  $y$  arbitrar

$$P_0 - P_{L_2} = (x_0 - x_{\max}, y_0 - y)$$

$$t_2 = - \frac{\langle (1, 0), (x_0 - x_{\max}, y_0 - y) \rangle}{\langle (1, 0), (x_1 - x_0, y_1 - y_0) \rangle} = - \frac{(x_0 - x_{\max})}{(x_1 - x_0)} = \frac{(x_{\max} - x_0)}{(x_1 - x_0)} .$$

3.  $L_3 =$  latura de sus:  $y = y_{\max} \rightarrow N_3 = (0, 1)$

Un punct  $P_{L_3}$  are coordonatele  $(x, y_{\max})$ , cu  $x$  arbitrar

$$P_0 - P_{L_3} = (x_0 - x, y_0 - y_{\max})$$

$$t_3 = - \frac{\langle (0, 1), (x_0 - x, y_0 - y_{\max}) \rangle}{\langle (0, 1), (x_1 - x_0, y_1 - y_0) \rangle} = - \frac{(y_0 - y_{\max})}{(y_1 - y_0)} = \frac{(y_{\max} - y_0)}{(y_1 - y_0)} .$$

4.  $L_4 =$  latura din stânga:  $x = x_{\min} \rightarrow N_4 = (-1, 0)$

Un punct  $P_{L_4}$  are coordonatele  $(x_{\min}, y)$ , cu  $y$  arbitrar

$P_0 - P_{L_4} = (x_0 - x_{\min}, y_0 - y)$

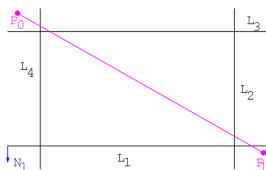
$$t_4 = - \frac{\langle (-1, 0), (x_0 - x_{\min}, y_0 - y) \rangle}{\langle (-1, 0), (x_1 - x_0, y_1 - y_0) \rangle} = - \frac{(x_{\min} - x_0)}{(x_0 - x_1)} = \frac{(x_{\min} - x_0)}{(x_1 - x_0)} .$$

Se adaugă în listă valorile  $t = 0$  și  $t = 1$  și se scot din lista valorile lui  $t$  care nu aparțin  $[0, 1]$  deoarece nu conduc la puncte din interiorul segmentului  $(P_0P_1)$ .

Valorile rămase sunt sortate (maxim șase puncte).

Se determină punctele  $\mathbf{t}_I$  în care segmentul "intră" în interiorul unui semiplan (impunând condiția  $\langle N_i, P_1 - P_0 \rangle < 0$ ) și punctele  $\mathbf{t}_E$  în care segmentul iese în exterior (din condiția  $\langle N_i, P_1 - P_0 \rangle > 0$ ).

## Exemplu.



Avem relațiile:

$$\langle N_1, P_1 - P_0 \rangle = y_0 - y_1 < 0 \rightarrow L_1 \equiv \text{punct de intrare}$$

$$\langle N_2, P_1 - P_0 \rangle = x_1 - x_0 < 0 \rightarrow L_2 \equiv \text{punct de intrare}$$

$$\langle N_3, P_1 - P_0 \rangle = y_1 - y_0 > 0 \rightarrow L_3 \equiv \text{punct de ieșire}$$

$$\langle N_4, P_1 - P_0 \rangle = x_0 - x_1 > 0 \rightarrow L_4 \equiv \text{punct de ieșire.}$$

Se consideră  $t = 0$  cel mai mic  $t_I$ , iar  $t = 1$  cel mai mare  $t_E$ .

**Segmentul interior ferestrei este definit de cel mai mare  $t_I$  și cel mai mic  $t_E$ .**

Am văzut în exemplul prezentat că produsul  $\langle N_i, P_1 - P_0 \rangle$ , care determină dacă intersecția este o intrare sau o ieșire din semiplan, se reduce la semnele diferențelor  $(x_1 - x_0)$  și  $(y_1 - y_0)$ ; astfel, dacă  $dx = (x_1 - x_0)$  este pozitiv, linia trasată de la stânga la dreapta are o intersecție de tip I cu latura stânga și de tip E cu latura din dreapta ferestrei. Analog, dacă  $dy > 0$  linia este trasată de jos în sus și prin urmare are o intersecție de tip I cu latura de jos și o intersecție de tip E cu latura de sus.

Înainte de a prezenta funcția  $C$  care realizează algoritmul de mai sus, să observăm că numitorii fracțiilor care dau valorile parametrilor  $t$  pentru punctele de intersecție sunt exact  $dx$  și  $dy$ . Mai mult, facem următoarea remarcă ce se va dovedi utilă în construcția funcției: (în notațiile de mai înainte)

- dacă ( $dx > 0$ ):  $L_4$  este de tip I,  $L_2$  este de tip E  
 dacă ( $-dx > 0$ ):  $L_2$  este de tip I,  $L_4$  de tip E  
 dacă ( $dx = 0$ ) segmentul este paralel cu  $Oy$
- dacă ( $dy > 0$ ):  $L_1$  este de tip I,  $L_3$  este de tip E  
 dacă ( $-dy > 0$ ):  $L_3$  este de tip I,  $L_1$  de tip E  
 dacă ( $dy = 0$ ) segmentul este paralel cu  $Ox$ .



Definim constantele **TRUE** și **FALSE** (având valorile 1 și respectiv 0) și considerăm variabilele globale (de tip double)  $tI$  și  $tE$ .

Construim mai întâi o funcție care calculează valoarea parametrului  $t$  al punctului de intersecție cu o latură a dreptunghiului, reactualizând valorile  $tI$  și  $tE$  (ținând cont că  $t \in (tI, tE)$ ). Funcția va returna o variabilă booleană (TRUE sau FALSE definite anterior) în funcție de poziția parametrului  $t$  față de  $tI$  și  $tE$ .

```

int Clip_ t (double denom, double num)
{
    /* denom va fi +/- dx sau +/- dy */
    double t;
    if (denom > 0)
    {
        /* suntem in cazul intersectiilor de tip I */
        t = num / denom;
        if (t > tE) return FALSE;
        else if (t > tI) tI = t;
    }
}

```

```

else if (denom < 0)
{
    /* suntem in cazul intersectiilor de tip E */
    t = num / denom;
    if (t < t1) return FALSE; /* la fel, t trebuie sa fie intre t1 si tE */
    else if (t < tE) tE = t; /* se reactualizeaza tE */
}
else /* cazul denom = 0 inseamna linie paralela cu una din axe */
    if (num > 0) return FALSE;
return TRUE;
} /* sfarsit functie Clip_ t */

```

Prezentăm în continuare o funcție care face clipping pentru un punct.

```
int Clip_point(int x, int y, int xmin, int ymin, int xmax, int ymax)
{
    if ((x < xmin) || (x > xmax) || (y < ymin) || (y > ymax))
        return FALSE;
    else return TRUE;
}
```

În final, vom prezenta secvența din **main** care realizează clipping:

```
void main ( )
{
    float x0, y0, x1, y1;                /* capetele segmentului P0-P1 */
    float dx, dy;
    float float xmin, ymin, xmax, ymax;
                                        /* coordonatele dreptunghiului de clipping */
    int visible;

    dx = x1 - x0;
    dy = y1 - y0;
    visible = FALSE;
    if ((dx==0) && (dy==0) && Clip_ point(x0,y0,
xmin,ymin,xmax,ymax))
        visible = TRUE;
    else {
        tI = 0;
        tE = 1;
```

```

if (Clip_ t(dx, xmin - x0))
  if (Clip_ t(-dx, x0 - xmax))
    if (Clip_ t(dy, ymin - y0))
      if (Clip_ t(-dy, y0 - ymax))
        {
          visible = TRUE;
          if (tE < 1)                                     /* initial este 1 */
            {                                           /* se calculeaza intersectia de tip E */
              x1 = x0 + tE * dx;
              y1 = y0 + tE * dy;
            }
        }

```

```

if (tI > 0)                                /* initial este 0 */
{
    x0 += tI * dx;                          /* se calculeaza intersectia de tip I */
    y0 += tI * dy;
}
} /* end if - if - if - if */
} /* end else */

if (visible)                                /* se traseaza segmentul intre tI si tE */
    line(x0, y0, x1, y1);
} /* end main */

```

**Atenție!** Dacă mai întâi se pune `if (tI>0)...` și apoi `if (tE<1)...` rezultatul va fi greșit. De ce? Pentru că în cazul lui `if (tI > 0)` valorile lui `x0` și `y0` se modifică, după care în corpul lui `if (tE < 1)` s-ar folosi noile valori, ceea ce este greșit.

## SFÂRȘITUL PRIMEI PĂRȚI



**Atenție!** Dacă mai întâi se pune `if (tI>0)...` și apoi `if (tE<1)...` rezultatul va fi greșit. De ce? Pentru că în cazul lui `if (tI > 0)` valorile lui `x0` și `y0` se modifică, după care în corpul lui `if (tE < 1)` s-ar folosi noile valori, ceea ce este greșit.

## SFÂRȘITUL PRIMEI PĂRȚI