

Cursul 3

Ecuatii rezolvabile prin cuadraturi (continuare)

§4. Ecuatii diferențiale liniare de ordinul întâi. Considerăm ecuația

$$x' = a(t)x + b(t) \quad (\text{ELN})$$

cu $a, b : I \rightarrow \mathbb{R}$ funcții continue pe intervalul I .

În cazul în care b este funcția nulă,

$$x' = a(t)x, \quad (\text{ELO})$$

spunem că avem o *ecuație liniară omogenă*, (ELO), altfel avem o *ecuație liniară neomogenă*, (ELN).

Aceste denumiri sunt datorate faptului că mulțimea soluțiilor ecuației (ELO) se organizează în mod natural ca *spațiu liniar*, mai precis, în cazul de față, ca subspațiu în $C^1(I, \mathbb{R})$.

Este ușor de văzut că, dacă $x = \varphi(t)$ și $x = \psi(t)$ sunt două soluții ale ecuației (ELO), atunci orice *combinație liniară* a lor, $x = \alpha\varphi(t) + \beta\psi(t)$ verifică ecuația dată. Într-adevăr, avem:

$$(\alpha\varphi + \beta\psi)' = \alpha\varphi' + \beta\psi' = \alpha a(t)\varphi + \beta a(t)\psi = a(t)(\alpha\varphi + \beta\psi).$$

Spre deosebire de cazurile studiate până acum, în care existența soluțiilor avea un caracter local, soluțiile ecuațiilor liniare sunt *globale*, adică sunt definite pe întreg intervalul pe care sunt definite funcțiile coeficient. Mai precis:

Teoremă. *Dacă a și b sunt continue pe I , atunci, pentru orice $t_0 \in I$ și orice $x_0 \in \mathbb{R}$, problema Cauchy*

$$\begin{cases} x' = a(t)x + b(t), \\ x(t_0) = x_0 \end{cases} \quad (\text{PC})$$

are soluție unică, definită pe întreg intervalul I , dată de așa numita formulă a variației constantelor

$$x(t) = e^{\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} \left(x_0 + \int_{t_0}^t e^{-\int_{t_0}^s a(\tau) d\tau} b(s) ds \right), \quad \forall t \in I. \quad (\text{FVC})$$

Demonstrație. *Etapa I, forma soluției.* Fie $x = x(t)$ o soluție a problemei (PC), definită pe un interval I_0 care îl conține pe t_0 . Avem relația

$$x'(t) - a(t)x(t) = b(t), \quad \forall t \in I_0,$$

pe care o amplificăm cu $e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau}$ și, ținând cont că

$$\left(e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} \right)' = e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} \left(-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau \right)' = -a(t)e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau},$$

obținem

$$\frac{d}{dt} \left(x(t) e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} \right) = b(t) e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau}.$$

Integrăm de la t_0 la t , avem

$$x(t) e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} - x(t_0) e^{-\int_{t_0}^{t_0} a(\tau) d\tau} = \int_{t_0}^t b(s) e^{-\int_{t_0}^s a(\tau) d\tau} ds.$$

adică

$$x(t) e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} = x_0 + \int_{t_0}^t b(s) e^{-\int_{t_0}^s a(\tau) d\tau} ds.$$

relație care, amplificată acum cu $e^{\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau}$ ne dă forma dată de formula variației constantelor.

Etapa a II-a, verificarea formei găsite. Fie $x = x(t)$ funcția dată de (FVC), definită pe întreg intervalul I . Derivăm și obținem

$$\begin{aligned} x'(t) &= a(t) e^{\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} \left(x_0 + \int_{t_0}^t e^{-\int_{t_0}^s a(\tau) d\tau} b(s) ds \right) + \\ &e^{\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} \left(0 + e^{-\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau} b(t) \right) = \\ &a(t)x(t) + b(t), \quad \forall t \in I. \end{aligned}$$

Concluzie. Problema Cauchy (PC) admite o singură soluție, și anume funcția $x = x(t)$ dată de (FVC), soluție definită pe întreg intervalul I .

Exemplul 1: Să se rezolve problema Cauchy

$$\begin{cases} x' = \frac{x}{t} + 2 \ln t, \\ x(1) = 13. \end{cases}$$

Rezolvarea 1. Aplicăm teorema. Avem coeficienții $a(t) = \frac{1}{t}$ și $b(t) = 2 \ln t$, $a, b : I = (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, și datele inițiale $t_0 = 1$ și $x_0 = 2$. Calculăm

$$\int_{t_0}^t a(\tau) d\tau = \int_1^t \frac{1}{\tau} d\tau = \ln t - \ln 1 = \ln t$$

și

$$\int_{t_0}^t e^{-\int_{t_0}^s a(\tau) d\tau} b(s) ds = 2 \int_1^t e^{-\ln s} \ln s ds = 2 \int_1^t \frac{\ln s}{s} ds = \ln^2 t - \ln^2 1 = \ln^2 t.$$

Aplicând formula variației constantelor, obținem

$$x(t) = e^{\ln t} (13 + \ln^2 t) = t(13 + \ln^2 t), \quad \forall t \in (0, +\infty).$$

Rezolvarea 2. Calcul formal. Aplicăm formula variației constantelor scrisă sub forma

$$x = e^{\int a(t) dt} \left(C + \int e^{-\int a(t) dt} b(t) dt \right),$$

în care prin integrala $\int a(t)dt$ înțelegem o singură primitivă a funcției a , la fel și pentru cealaltă integrală.

Avem

$$\int a(t)dt = \int \frac{1}{t}dt = \ln t$$

și

$$\int e^{-\int a(t)dt}b(t)dt = 2 \int e^{-\ln t} \ln t dt = 2 \int \frac{\ln t}{t} dt = \ln^2 t.$$

Obținem soluția generală

$$x = e^{\ln t}(C + \ln^2 t) = t(C + \ln^2 t)$$

din care, determinând constanta C din condiția $x(1) = 13$, deducem soluția problemei Cauchy:

$$x(t) = t(13 + \ln^2 t), \quad \forall t \in (0, +\infty).$$

Exemplul 2: Integrați ecuația

$$x' = \frac{2}{t^2 - 1}x + \frac{t - 1}{t^2 + 1}, \quad t > 1.$$

Avem o ecuație liniară $x' = a(t)x + b(t)$. Lucrăm formal:

$$a(t) = \frac{2}{t^2 - 1} \rightarrow \int a(t) dt = 2 \cdot \frac{1}{2} \ln \frac{t - 1}{t + 1} \rightarrow e^{\int a(t) dt} = \frac{t - 1}{t + 1},$$

$$\begin{aligned} b(t) = \frac{t - 1}{t^2 + 1} &\rightarrow \int e^{-\int a(t)dt}b(t)dt = \int \frac{t + 1}{t - 1} \cdot \frac{t - 1}{t^2 + 1} dt = \\ &= \int \frac{t}{t^2 + 1} dt + \int \frac{1}{t^2 + 1} dt = \frac{1}{2} \ln(t^2 + 1) + \operatorname{arctg} t \end{aligned}$$

Prin urmare, din formula variației constantelor, obținem soluția generală

$$x = e^{\int a(t)dt} \left(C + \int e^{-\int a(t)dt}b(t)dt \right) = \frac{t - 1}{t + 1} \left(C + \frac{1}{2} \ln(t^2 + 1) + \operatorname{arctg} t \right).$$

Exemplul 3: Integrați ecuația

$$x' = \frac{x}{x^2 + t}.$$

Rezolvare. Trecem la ecuația diferențială a funcției inverse

$$\frac{dx}{dt} = \frac{x}{x^2 + t} \rightarrow \frac{dt}{dx} = \frac{x^2 + t}{x} \rightarrow \frac{dt}{dx} = \frac{1}{x}t + x$$

și observăm că obținem o ecuație de forma

$$t' = a(x)t + b(x),$$

deci o ecuație diferențială liniară cu funcția necunoscută $t = t(x)$.

Aplicăm algoritmul de rezolvare

$$a(x) = \frac{1}{x} \rightarrow \int a(x) dx = \ln x \rightarrow e^{\int a(x) dx} = x,$$

$$b(x) = x \rightarrow \int e^{-\int a(x) dx} b(x) dx = \int e^{\ln x} \cdot x dx = \int \frac{1}{x} \cdot x dx = \int dx = x$$

și obținem soluția generală

$$t = e^{\int a(x) dx} \left(C + \int e^{-\int a(x) dx} b(x) dx \right) = x(C + x).$$

Propunem cititorului ca, pe baza acestei formule generale, să rezolve problema Cauchy

$$\begin{cases} x' = \frac{x}{x^2 + t} \\ x(2) = 1 \end{cases}$$

și să verifice direct în ecuație soluția găsită¹.

§5. Ecuații Bernoulli.

$$x' = a(t)x + b(t)x^\alpha \quad (\text{E. Bernoulli})$$

cu $a, b : I \rightarrow \mathbb{R}$ și $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$.

Teoremă. Dacă $a, b : I \rightarrow \mathbb{R}$ sunt continue și neidentice nule pe I și $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$ atunci x este o soluție pozitivă a ecuației (E. Bernoulli) dacă și numai dacă funcția y , definită prin

$$y = x^{1-\alpha}$$

este o soluție pozitivă a ecuației liniare

$$y' = (1 - \alpha)a(t)y + (1 - \alpha)b(t).$$

Justificare. Împărțim ecuația dată prin x^α

$$x' = a(t)x + b(t)x^\alpha \rightarrow x^{-\alpha}x' = a(t)x^{1-\alpha} + b(t),$$

notăm $y = x^{1-\alpha}$ și avem $y' = (1 - \alpha)x^{-\alpha}x'$, amplificăm acum ecuația cu $(1 - \alpha)$ și efectuăm substituțiile. Obținem

$$(1 - \alpha)x^{-\alpha}x' = (1 - \alpha)a(t)x^{1-\alpha} + (1 - \alpha)b(t) \rightarrow y' = (1 - \alpha)a(t)y + (1 - \alpha)b(t).$$

Observație.

$$y = x^{1-\alpha} \Leftrightarrow y^{\frac{1}{1-\alpha}} = x$$

¹Se găsește $x(t) = \frac{1}{2}(\sqrt{4t+1} - 1)$, $t \in (-\frac{1}{4}, +\infty)$.

Exemplu. Integrați ecuația

$$x' = \frac{1}{t}x + t^2\sqrt[3]{x}, \quad t > 0.$$

Rezolvare. Avem o ecuație Bernoulli cu $\alpha = \frac{1}{3}$. Amplificăm ecuația cu $x^{-\frac{1}{3}}$ și obținem

$$x' = \frac{1}{t}x + t^2\sqrt[3]{x} \Leftrightarrow x^{-\frac{1}{3}}x' = \frac{1}{t}x^{\frac{2}{3}} + t^2.$$

Efectuăm substituția

$$y = x^{\frac{2}{3}} \rightarrow y' = \frac{2}{3}x^{-\frac{1}{3}}x'$$

și avem în continuare

$$x^{-\frac{1}{3}}x' = \frac{1}{t}x^{\frac{2}{3}} + t^2 \rightarrow \frac{2}{3}x^{-\frac{1}{3}}x' = \frac{2}{3t}x^{\frac{2}{3}} + \frac{2t^2}{3} \rightarrow y' = \frac{2}{3t}y + \frac{2t^2}{3}.$$

Am obținut o ecuație liniară în $y = y(t)$ cu

$$a(t) = \frac{2}{3t} \rightarrow \int a(t) dt = \int \frac{2}{3t} dt = \frac{2}{3} \ln t \rightarrow e^{\int a(t) dt} = e^{\ln t^{\frac{2}{3}}} = t^{\frac{2}{3}},$$

$$b(t) = \frac{2t^2}{3} \rightarrow \int e^{-\int a(t) dt} b(t) dt = \frac{2}{3} \int t^{-\frac{2}{3}} \cdot t^2 dt = \frac{2}{3} \int t^{\frac{4}{3}} dt = \frac{2}{7} t^{\frac{7}{3}}.$$

Prin urmare

$$y = e^{\int a(t) dt} \left(C + \int e^{-\int a(t) dt} b(t) dt \right) = t^{\frac{2}{3}} \left(C + \frac{2}{7} t^{\frac{7}{3}} \right),$$

de unde, inversând substituția efectuată

$$y = x^{\frac{2}{3}} \rightarrow y^{\frac{3}{2}} = x,$$

obținem soluția generală

$$x = t \left(C + \frac{2}{7} t^{\frac{7}{3}} \right)^{\frac{3}{2}}.$$

§6. Ecuații Riccati. Considerăm ecuația

$$x' = a(t)x + b(t)x^2 + c(t), \quad (\text{E. Riccati})$$

cu $a, b, c : I \rightarrow \mathbb{R}$ funcții continue.

Acest tip de ecuație nu este rezolvabil prin cuadraturi în general, totuși, în cazul în care cunoaștem o singură soluție le putem afla pe toate celelalte, conform teoremei următoare.

Teoremă. Fie $a, b, c : I \rightarrow \mathbb{R}$ funcții continue cu b și c neidentice nule pe I . Dacă $\varphi : J \rightarrow \mathbb{R}$ este o soluție particulară a ecuației (E. Riccati), atunci soluția generală a ecuației (E. Riccati) pe J este dată de

$$x = y + \varphi(t),$$

unde y este soluția generală a ecuației Bernoulli

$$y' = (a(t) + 2b(t)\varphi(t))y + b(t)y^2.$$

Demonstrația este simplă și este lăsată cititorului.

Observație. Ecuația Bernoulli la care se ajunge are exponentul $\alpha = 2$, deci se rezolvă mai departe cu substituția

$$z = y^{1-\alpha} = y^{-1} = \frac{1}{y} \Leftrightarrow y = \frac{1}{z},$$

prin urmare, efectuând direct în ecuația inițială substituția compusă

$$x = \frac{1}{z} + \varphi$$

obținem o ecuație liniară în $z = z(t)$.

Exemplu: Verificați că funcția $\varphi(t) = t$ este o soluție a ecuației

$$x' = \frac{1}{t}x + x^2 - t^2, \quad t > 0,$$

și apoi aflați toate celelalte soluții.

Rezolvare. Înlocuim $x = t$ în ecuație și avem

$$1 = \frac{1}{t} \cdot t + t^2 - t^2 \Leftrightarrow 1 = 1,$$

deci funcția dată este o soluție. Efectuăm prin urmare substituția

$$x = \frac{1}{z} + \varphi = \frac{1}{z} + t \rightarrow x' = -\frac{z'}{z^2} + 1,$$

și obținem

$$\begin{aligned} x' = \frac{1}{t}x + x^2 - t^2 &\rightarrow -\frac{z'}{z^2} + 1 = \frac{1}{t} \left(\frac{1}{z} + t \right) + \left(\frac{1}{z} + t \right)^2 - t^2 \rightarrow \\ -\frac{z'}{z^2} + 1 &= \frac{1}{tz} + 1 + \frac{1}{z^2} + \frac{2t}{z} + t^2 - t^2 \rightarrow -\frac{z'}{z^2} = \frac{1}{tz} + \frac{2t}{z} + \frac{1}{z^2}. \end{aligned}$$

Amplificăm cu $-z^2$ și obținem ecuația

$$z' = - \left(\frac{1}{t} + 2t \right) z - 1,$$

care este o ecuație liniară în $z = z(t)$. O rezolvăm

$$a(t) = -\frac{1}{t} - 2t \rightarrow \int a(t) dt = -(\ln t + t^2) \rightarrow e^{\int a(t) dt} = \frac{1}{e^{\ln t + t^2}} = \frac{1}{te^{t^2}},$$

$$b(t) = -1 \rightarrow \int e^{-\int a(t) dt} b(t) dt = - \int te^{t^2} dt = -\frac{1}{2} e^{t^2}.$$

Obținem

$$z = e^{\int a(t) dt} \left(C + \int e^{-\int a(t) dt} b(t) dt \right) = \frac{1}{te^{t^2}} \left(C - \frac{1}{2} e^{t^2} \right),$$

și am găsit astfel soluția generală a ecuației inițiale sub forma

$$x = \frac{te^{t^2}}{C - \frac{1}{2}e^{t^2}} + t.$$

§7. Ecuații cu diferențiale exacte

Fie D un domeniu (adică o mulțime nevidă, deschisă și conexă) din \mathbb{R}^2 și fie $g, h : D \rightarrow \mathbb{R}$ două funcții de clasă C^1 pe D , cu $h(t, x) \neq 0$ pe D . O ecuație de forma

$$g(t, x)dt + h(t, x)dx = 0, \quad (\text{EDE})$$

se numește *cu diferențială exactă* dacă există o funcție de clasă C^2 , $F : D \rightarrow \mathbb{R}$, astfel încât diferențiala sa formală dF să verifice egalitatea

$$dF(t, x) = g(t, x)dt + h(t, x)dx,$$

adică

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t}(t, x) = g(t, x) \\ \frac{\partial F}{\partial x}(t, x) = h(t, x) \end{cases} \quad (*)$$

pentru orice $(t, x) \in D$.

În acest caz se spune că *forma diferențială* $\omega = g(t, x)dt + h(t, x)dx$ este *exactă* și că F este o *primitivă* a ei.

Teorema 1. *Dacă (EDE) este o ecuație cu diferențială exactă, atunci soluția ei generală este definită implicit de ecuația*

$$F(t, x) = c,$$

unde $F : D \rightarrow \mathbb{R}$ verifică sistemul (*), iar c este o constantă arbitrară.

Demonstrație. Fie F o primitivă a formei diferențiale $\omega = g(t, x)dt + h(t, x)dx$, și fie $x = x(t)$ o soluție a ecuației (EDE) definită pe un interval I . Aceasta înseamnă că funcția x este de clasă C^1 pe I și verifică ecuația

$$g(t, x(t)) + h(t, x(t)) \frac{dx}{dt}(t) = 0, \quad \forall t \in I.$$

Calculăm

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt}F(t, x(t)) &= \frac{\partial F}{\partial t}(t, x(t)) + \frac{\partial F}{\partial x}(t, x(t))\frac{dx}{dt}(t) = \\ &= g(t, x(t)) + h(t, x(t))\frac{dx}{dt}(t) = 0, \quad \forall t \in I,\end{aligned}$$

și, prin urmare, $F(t, x(t)) = \text{const.}$ pe I , așa cum trebuia arătat.

Teorema 2. *Dacă D este un domeniu simplu conex, atunci o condiție necesară și suficientă ca ecuația (EDE) să fie cu diferențială exactă este ca*

$$\frac{\partial g}{\partial x}(t, x) = \frac{\partial h}{\partial t}(t, x), \quad (**)$$

pentru orice $(t, x) \in D$.

Demonstrație. Vom considera aici numai cazul când D este un dreptunghi de forma $D = I \times J$, cu I și J două intervale deschise, cazul general poate fi găsit în orice tratat de analiză matematică care studiază problema independenței de drum a integralei curbilini de speța a II-a.

*Necesitatea condiției (**).* Fie F o primitivă de clasă C^2 a formei diferențiale ω . Conform teoremei lui Schwarz, derivatele mixte de ordin doi comută, și avem implicația

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x \partial t} = \frac{\partial^2 F}{\partial t \partial x} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial F}{\partial t} \right) = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial F}{\partial x} \right) \Rightarrow \frac{\partial}{\partial x} g = \frac{\partial}{\partial t} h.$$

*Suficiența condiției (**).* Presupunem că este îndeplinită condiția (**) și vrem să arătăm că există o funcție $F \in C^2(D)$ astfel încât să aibă loc relațiile (*).

Fixăm un t_0 arbitrar în I și, pentru fiecare $x \in J$, integrăm prima relație după variabila t . Avem

$$\begin{aligned}\frac{\partial F}{\partial t}(t, x) = g(t, x) &\Rightarrow \int_{t_0}^t \frac{\partial F}{\partial t}(\tau, x) d\tau = \int_{t_0}^t g(\tau, x) d\tau \\ \Rightarrow F(t, x) - F(t_0, x) &= \int_{t_0}^t g(\tau, x) d\tau, \quad \forall t \in I.\end{aligned}$$

Notăm $F(t_0, x) = c(x)$ și am obținut următoarea formă a funcției F :

$$F(t, x) = \int_{t_0}^t g(\tau, x) d\tau + c(x), \quad \forall (t, x) \in I \times J, \quad (***)$$

unde $t_0 \in I$ este fixat arbitrar și c este o funcție de clasă C^2 pe J .

Vom arăta că se poate determina o funcție c astfel încât funcția F de forma (***) să satisfacă sistemul (*). Se constată ușor, prin derivare în raport cu t , că F satisface prima ecuație din (*), pentru orice funcție c . A doua ecuație este echivalentă cu

$$\frac{\partial F}{\partial x}(t, x) = h(t, x) \Leftrightarrow \int_{t_0}^t \frac{\partial g}{\partial x}(\tau, x) d\tau + c'(x) = h(t, x) \Leftrightarrow c'(x) = \alpha(t, x),$$

pentru orice $(t, x) \in I \times J$, unde am notat

$$\alpha(t, x) = h(t, x) - \int_{t_0}^t \frac{\partial g}{\partial x}(\tau, x) d\tau.$$

Pentru a justifica existența funcției c , este suficient să arătăm că α nu depinde de variabila t . Pentru fiecare $x \in J$ fixat, derivăm în raport cu t și, din condiția (**), obținem

$$\frac{\partial \alpha}{\partial t}(t, x) = \frac{\partial h}{\partial t}(t, x) - \frac{\partial g}{\partial x}(t, x) = 0,$$

pentru orice $t \in I$, deci $\alpha(t, x)$ este egală cu o constantă $a(x)$ pentru t din intervalul I . Cum $\alpha = a$ este în mod evident de clasă C^1 , rezultă că, pentru orice x_0 fixat în J , integrala

$$c(x) = \int_{x_0}^x a(\xi) d\xi, \quad x \in J,$$

este de clasă C^2 și astfel funcția F corespunzătoare acestei alegeri a lui c este primitiva căutată.

Exemplu: Să se integreze ecuația

$$x' = \frac{2t - x^2}{2tx - 3x^2}$$

Rezolvare. Scriem ecuația sub forma simetrică

$$\frac{dx}{dt} = \frac{2t - x^2}{2tx - 3x^2} \Leftrightarrow (2t - x^2)dt + (3x^2 - 2tx)dx = 0,$$

și verificăm dacă este cu diferențială exactă: derivatele parțiale

$$\frac{\partial}{\partial x}(2t - x^2) = -2x \quad \text{și} \quad \frac{\partial}{\partial t}(3x^2 - 2tx) = -2x$$

sunt egale, deci condiția (**) este îndeplinită.

Cautăm o funcție F astfel încât

$$dF = (2t - x^2)dt + (3x^2 - 2tx)dx,$$

adică

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial t} = 2t - x^2 \\ \frac{\partial F}{\partial x} = 3x^2 - 2tx. \end{cases}$$

Din prima ecuație obținem forma funcției F

$$F(t, x) = \int (2t - x^2)dt = t^2 - tx^2 + c(x),$$

unde $c = c(x)$ este o funcție constantă în raport cu t , funcție pe care o găsim impunând să fie satisfăcută a doua ecuație:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = 3x^2 - 2tx \rightarrow \frac{\partial}{\partial x}(t^2 - tx^2 + c(x)) = 3x^2 - 2tx \rightarrow$$

$$-2tx + c'(x) = 3x^2 - 2tx \rightarrow c'(x) = 3x^2.$$

Prin urmare avem

$$c(x) = \int 3x^2 dx = x^3 + c_0,$$

alegem $c_0 = 0$ și obținem primitiva

$$F(t, x) = t^2 - tx^2 + x^3.$$

În final, soluția generală a ecuației diferențiale considerate este

$$t^2 - tx^2 + x^3 = c.$$

Propunem cititorului să explicitizeze soluția sub forma $t = t(x)$ (sau $x = x(t)$ dacă știe cum) și să verifice soluția în ecuația inițială.

§8. Ecuații Lagrange. Considerăm ecuația

$$x = t\varphi(x') + \psi(x') \quad (\text{E.Lagrange})$$

unde φ și ψ sunt două funcții de clasă C^2 , cu $\varphi(p) \neq p$ pe intervalul comun de definiție.

Să observăm de la bun început că ecuația dată nu este la *forma normală*, adică de tipul $x' = f(t, x)$, ci este de tipul $x = g(t, x')$.

Prezentăm pe scurt modul de rezolvare. Fie $x \in C^2$ o soluție. Derivăm:

$$x' = \varphi(x') + t\varphi'(x')x'' + \psi'(x')x'',$$

notăm $x' = p$, avem $x'' = \frac{dp}{dt}$, iar ecuația devine

$$p - \varphi(p) = (t\varphi'(p) + \psi'(p)) \frac{dp}{dt},$$

cu funcția necunoscută $p = p(t)$. Trecem la ecuația funcției inverse și obținem ecuația liniară

$$\frac{dt}{dp} = \frac{\varphi'(p)}{p - \varphi(p)} t + \frac{\psi'(p)}{p - \varphi(p)},$$

cu funcția necunoscută $t = t(p)$. Presupunem că reușim să calculăm cele două integrale care apar în formula variației constantelor, și obținem soluția generală sub forma

$$t = \theta(p, c).$$

Mai departe, atenție!, nu ne întoarcem în substituție (adică nu integrăm familia de ecuații diferențiale $t = \theta(x', c)$) ci aplicăm *metoda parametrului*: am obținut variabila t ca funcție de p , ne întoarcem direct în ecuația inițială și obținem și variabila x ca funcție de p :

$$x = \theta(p, c)\varphi(p) + \psi(p).$$

În final avem soluțiile (E.Lagrange) sub formă parametrică:

$$\begin{cases} t = \theta(p, c) \\ x = \theta(p, c)\varphi(p) + \psi(p), \quad p \in I \subset \mathbb{R}, \end{cases}$$

cu c o constantă arbitrară.

Exemplu: Să se integreze ecuația

$$x = \frac{1}{2}tx' + x'^3.$$

Rezolvare. Derivăm

$$x = \frac{1}{2}tx' + x'^3 \rightarrow x' = \frac{1}{2}x' + \frac{1}{2}tx'' + 3x'^2x'' \rightarrow \frac{1}{2}x' = \left(\frac{1}{2}t + 3x'^2\right)x''$$

Notăm

$$x' = p \rightarrow x'' = \frac{dp}{dt}$$

și avem

$$p = (t + 6p^2) \frac{dp}{dt},$$

de unde, trecând la ecuația diferențială a funcției inverse, obținem ecuația liniară în $t = t(p)$

$$\frac{dt}{dp} = \frac{t}{p} + 6p$$

pe care o integrăm cu formula variației constantelor:

$$a(p) = \frac{1}{p} \rightarrow \int a(p) dp = \ln p \rightarrow e^{\int a(p) dp} = p,$$

$$b(p) = 6p \rightarrow \int e^{-\int a(p) dp} b(p) dp = 6 \int \frac{1}{p} \cdot p dp = 6 \int dp = 6p.$$

Obținem

$$t = e^{\int a(p) dp} \left(c + \int e^{-\int a(p) dp} b(p) dp \right) = p(c + 6p).$$

Mai departe pe x îl obținem înlocuind $x' = p$ și $t = t(p)$ în ecuația inițială:

$$x = \frac{1}{2}tx' + x'^3 = \frac{1}{2}p^2(c + 6p) + p^3,$$

astfel încât am găsit soluția sub forma parametrică

$$\begin{cases} t = p(c + 6p) \\ x = \frac{1}{2}p^2(c + 6p) + p^3, \quad p \in \mathbb{R}, \end{cases}$$

Observație. Metoda parametrului aplicată mai sus poate fi încercată pentru orice ecuație de tipul

$$x = g(t, x'),$$

pentru că prin derivare variabila x dispare. Totuși, metoda are succes numai dacă ecuația obținută în variabilele p și t este integrabilă. Forma specială a ecuației Lagrange garantează acest lucru.

§9. Ecuații Clairaut. Considerăm ecuația

$$x = tx' + \psi(x') \quad (\text{E.Clairaut})$$

cu $\psi = \psi(p)$ o funcție de clasă C^2 pe un anumit interval.

Observăm că ecuația dată are forma unei ecuații Lagrange, dar este chiar în cazul exceptat $\varphi(p) \equiv p$. Fiind totuși o ecuație de forma $x = g(t, x')$, vom aplica metoda parametrului. Derivăm și obținem

$$x = tx' + \psi(x') \rightarrow x' = x' + tx'' + \psi'(x')'' \rightarrow x''(t + \psi'(x')) = 0,$$

notăm $p = x'$, rezultă $p' = x''$, și ajungem la ecuația

$$p'(t + \psi'(p)) = 0.$$

Avem aici produsul a două funcții continue egal cu funcția nulă, și din proprietățile funcțiilor continue rezultă că există măcar un subinterval pe care unul dintre factori este funcția nulă.

Cazul $p' = 0$ conduce la $p = c$, funcția constantă, și din forma ecuației găsim soluția generală

$$x = ct + \psi(c), c \in \mathbb{R},$$

care, cum se vede, este o familie de drepte parametrizată după panta $c \in \mathbb{R}$.

Cazul $t + \psi'(p) = 0$ conduce la soluția singulară exprimată parametric sub forma

$$(\Gamma) \quad \begin{cases} t = -\psi'(p) \\ x = -p\psi'(p) + \psi(p), \quad p \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

Observație. Să determinăm tangenta la curba Γ la un moment p oarecare. Avem pe rând ecuația tangentei sub următoarele forme

$$\begin{aligned} \frac{x - x(p)}{\frac{dx}{dp}(p)} &= \frac{t - t(p)}{\frac{dt}{dp}(p)} \\ \frac{x + p\psi'(p) - \psi(p)}{-\psi'(p) - p\psi''(p) + \psi'(p)} &= \frac{t + \psi'(p)}{-\psi''(p)} \\ \frac{x + p\psi'(p) - \psi(p)}{-p\psi''(p)} &= \frac{t + \psi'(p)}{-\psi''(p)} \\ x + p\psi'(p) - \psi(p) &= pt + p\psi'(p) \\ x &= pt + \psi(p). \end{aligned}$$

Am arătat astfel că orice tangentă la Γ face parte din familia de drepte dată de soluția generală ecuației, prin urmare soluția singulară este *înfășurătoarea* acestei familii de drepte.

Exemplu: Să se integreze ecuația

$$x = tx' - \ln x'.$$

Rezolvare. Este o ecuație Clairaut, derivăm și obținem

$$x = tx' - \ln x' \rightarrow x' = x' + tx'' - \frac{x''}{x'} \rightarrow x'' \left(t - \frac{1}{x'} \right) = 0.$$

În cazul $x'' = 0$ rezultă $x' = c$ și din ecuația dată deducem soluția generală

$$x = ct - \ln c, \quad c \in \mathbb{R}_+^*.$$

În cazul $t - \frac{1}{x'} = 0$ notăm $x' = p$, prin urmare avem

$$t = \frac{1}{p}$$

și

$$x = tx' - \ln x' = \frac{1}{p} \cdot p - \ln p = 1 - \ln p$$

Am găsit pentru soluția singulară parametrizarea

$$\begin{cases} t = \frac{1}{p} \\ x = 1 - \ln p, \quad p \in \mathbb{R}_+^*. \end{cases}$$

care poate fi explicitată ușor prin eliminarea parametrului p , și obținem

$$x = 1 + \ln t, \quad t \in (0, +\infty).$$

În Figura 1 este trasată cu albastru familia dreptelor dată de soluția generală, iar graficul soluției singulare este trasat cu roșu.

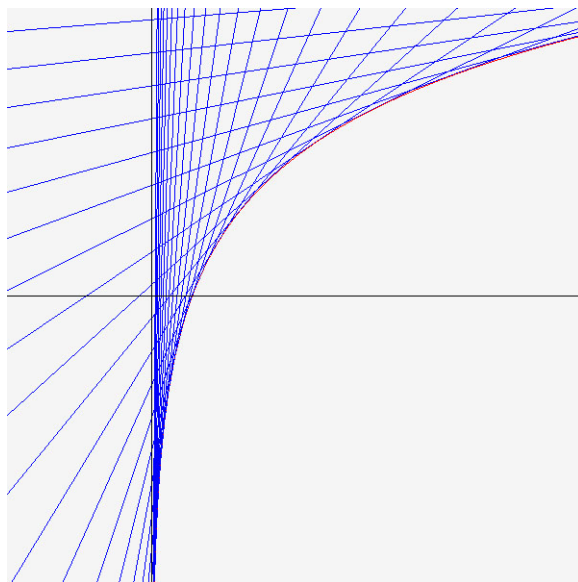


Figura 1: Ecuația Clairaut $x = tx' - \ln x'$.

Inegalități integrale

§1. Lema lui Gronwall

Lema 1. (GRONWALL) Fie $m \in \mathbb{R}$ și fie x și k două funcții continue pe un interval $I = [a, b]$ cu $k(t) \geq 0$ pentru orice $t \in I$. Dacă

$$x(t) \leq m + \int_a^t k(s) x(s) ds, \quad \forall t \in [a, b], \quad (1)$$

atunci

$$x(t) \leq m e^{\int_a^t k(s) ds}, \quad \forall t \in [a, b].$$

Demonstrație. Fie $x = x(t)$ astfel încât

$$x(t) \leq m + \int_a^t k(s) x(s) ds, \quad \forall t \in [a, b].$$

Definim

$$y(t) = m + \int_a^t k(s) x(s) ds, \quad \forall t \in [a, b]$$

și avem

$$y'(t) = k(t) x(t), \quad \forall t \in (a, b).$$

Inegalitatea dată se scrie sub forma

$$x(t) \leq y(t)$$

și o amplificăm cu $k(t) \geq 0$. Obținem

$$y'(t) \leq k(t) y(t), \quad \forall t \in [a, b].$$

Amplificăm acum inegalitatea

$$y'(t) - k(t) y(t) \leq 0$$

cu $e^{-\int_a^t k(s) ds}$ și obținem relația

$$y'(t) e^{-\int_a^t k(s) ds} - k(t) y(t) e^{-\int_a^t k(s) ds} \leq 0,$$

adică

$$\frac{d}{dt} \left(y(t) e^{-\int_a^t k(s) ds} \right) \leq 0, \quad \forall t \in (a, b),$$

de unde rezultă că funcția din paranteza derivată este descrescătoare. Ținând cont că $y(a) = m$, avem

$$y(t) e^{-\int_a^t k(s) ds} \leq y(a) e^{-\int_a^a k(s) ds} = m, \quad \forall t \in [a, b],$$

de unde urmează imediat

$$x(t) \leq y(t) \leq m e^{\int_a^t k(s) ds}, \quad \forall t \in [a, b],$$

adică concluzia lemei.

Observație. Este ușor de văzut, prin derivare, că *ecuația integrală*

$$w(t) = m + \int_a^t k(s) w(s) ds, \quad \forall t \in [a, b], \quad (2)$$

este echivalentă cu problema Cauchy

$$w' = k(t)w \text{ cu } w(a) = m,$$

care are ca soluție funcția

$$w(t) = m e^{-\int_a^t k(s) ds}, \quad \forall t \in [a, b].$$

Lema lui Gronwall arată că orice soluție a inecuației (1) este mai mică decât unica soluție a ecuației (2), așa cum era de așteptat.

§2. Lema lui Bellman

Lema 2. (BELLMAN) *Fie $I = [a, b]$ și fie funcțiile h, k și x continue pe I cu $k(t) \geq 0$ pentru orice $t \in I$. Dacă*

$$x(t) \leq h(t) + \int_a^t k(s)x(s) ds, \quad \forall t \in I,$$

atunci

$$x(t) \leq h(t) + \int_a^t h(s)k(s) \exp\left(\int_s^t k(\tau) d\tau\right) ds, \quad t \in I.$$

Demonstrație. Definim

$$y(t) = \int_a^t k(s)x(s) ds, \quad \forall t \in I$$

și avem

$$y'(t) = k(t)x(t), \quad \forall t \in I.$$

Din

$$x(t) \leq h(t) + y(t)$$

obținem prin amplificare cu $k(t) \geq 0$ relația

$$y'(t) = x(t)k(t) \leq h(t)k(t) + y(t)k(t), \quad \forall t \in I,$$

pe care o scriem sub forma

$$y'(t) - y(t)k(t) \leq h(t)k(t)$$

și o amplificăm cu $\exp\left(-\int_a^t k(\tau) d\tau\right)$. Obținem

$$\frac{d}{dt} \left(y(t) \exp\left(-\int_a^t k(\tau) d\tau\right) \right) \leq h(t)k(t) \exp\left(-\int_a^t k(\tau) d\tau\right), \quad \forall t \in I$$

Integrăm de la a la t , ținem cont că $y(a) = 0$, obținem

$$y(t) \exp\left(-\int_a^t k(\tau)d\tau\right) \leq \int_a^t h(s)k(s) \exp\left(-\int_a^s k(\tau)d\tau\right) ds.$$

și deci

$$x(t) \leq h(t) + y(t) \leq h(t) + \int_a^t h(s)k(s) \exp\left(-\int_s^t k(\tau)d\tau\right) ds, \quad \forall t \in I.$$

Lema 3. (LEMA DE COMPARAȚIE) Fie $I = [a, b]$ și fie funcția x derivabilă pe I și funcția k continuă astfel încât

$$x'(t) \leq k(t)x(t), \quad \forall t \in (a, b).$$

Atunci

$$x(t) \leq x(a) \exp\left(\int_a^t k(s) ds\right), \quad \forall t \in [a, b].$$

Demonstrație. Definim

$$y(t) = \exp\left(\int_a^t k(s) ds\right), \quad t \in I.$$

și avem că

$$y'(t) = k(t)y(t), \quad t \in (a, b).$$

Urmează că

$$\frac{d}{dt} \frac{x(t)}{y(t)} = \frac{x'(t)y(t) - y'(t)x(t)}{y^2(t)} = \frac{x'(t)y(t) - k(t)y(t)x(t)}{y^2(t)} \leq 0, \quad t \in (a, b)$$

de unde obținem concluzia

$$\frac{x(t)}{y(t)} \leq \frac{x(a)}{y(a)} = x(a), \quad t \in I.$$

Observație. In lema de mai sus nu se cer valori pozitive pentru x sau k . In esența, lema compară orice soluție a inecuației $x' \leq kx$ cu soluția ecuației $y' = ky$ pentru care $y(a) = 1$.