

Regularitate și senzitivitate în optimizarea multicriterială

PN-II-ID-PCE-2011-3-0084, nr. 239/05.10.2011

Obiectivele propuse pentru anul 2012 au fost studiul și obținerea rezultatelor corespunzătoare următoarelor două tematici asumate prin propunerea de proiect:

- Mărginirea erorii pentru probleme de optimizare vectorială liniară
- Regularitate metrică și condiții de calificare

În prezentul raport prezentăm principalele rezultate obținute de la începutul acestui grant până în acest moment (octombrie 2011 – decembrie 2012), dat fiind faptul că temele mai sus menționate corespund acestei perioade, conform planului inițial de derulare a proiectului. Rezultatele pe care le prezentăm sunt conținute în articolele [5], [6], [7], [8], [21] și [22].

Referitor la primul obiectiv, am abordat problema mărginirii erorii în cadrul general al problemelor de optimizare cu mulțimi, urmând să revenim asupra problemelor de optimizare vectorială liniară. Rezultatele următoare sunt conținute în lucrarea [22].

Teorema 1 *Fie (X, d) un spațiu metric complet, Y un spațiu liniar topologic, $K \subset Y$ un con convex închis propriu, $H \subset K$ o mulțime convexă cu $0 \notin \text{cl}(H + K)$, și $\Gamma : X \rightrightarrows Y$ a multifuncție cu $\text{dom } \Gamma \neq \emptyset$. Presupunem că $\{x \in X \mid \Gamma(u) \subset \Gamma(x) + d(x, u)H + K\}$ este închisă pentru orice $u \in X$, și că $\Gamma(X)$ este quasi mărginită, adică există o mulțime $B \subset Y$ astfel încât $\Gamma(X) \subset B + K$. Dacă $S \subset X$ este astfel încât*

$$\forall x \in \text{dom } \Gamma \setminus S, \exists u \in X \setminus \{x\} : \Gamma(x) \subset \Gamma(u) + d(x, u)H + K, \quad (1)$$

atunci $S \cap \text{dom } \Gamma \neq \emptyset$ și

$$\Gamma(x) \subset \Gamma(S) + d(x, S \cap \text{dom } \Gamma)H + K \quad \forall x \in X. \quad (2)$$

Demonstrația acestui rezultat se bazează pe o variantă ceva mai generală a Teoremei 4.2 din [20]. Un rezultat mai general este următorul:

Teorema 2 *Fie X, Y, K, H, Γ ca în teorema precedentă. Dacă $S, W \subset \text{dom } \Gamma$ cu $S \neq \emptyset$ sunt astfel încât pentru orice $x \in \text{dom } \Gamma \setminus (S \cup W)$ există $u \in X \setminus \{x\}$ cu $\Gamma(x) \subset \Gamma(u) + d(x, u)H + K$, și*

$$\Gamma(x) \subset \Gamma(S) + \eta d(x, S)H + K \quad \forall x \in W \quad (3)$$

pentru un $\eta > 0$, atunci, pentru $\mu := \min(\eta, 1)$,

$$\Gamma(x) \subset \Gamma(S) + \mu d(x, S)H + K \quad \forall x \in X. \quad (4)$$

Un candidat natural pentru S în Teoremele 1, 2 este mulțimea soluțiilor problemei

$$(P) \quad \min_K \Gamma(x), \quad x \in X$$

în sensul lui Kuroiwa: \bar{x} este soluție a problemei (P) dacă $\Gamma(\bar{x}) \subset \Gamma(x) + K \Rightarrow \Gamma(x) \subset \Gamma(\bar{x}) + K$; această alegere a noțiunii de soluție pentru (P) este naturală în cazul Teoremei 1 deoarece concluzia [20, Th. 4.2] afirmă că \bar{x} este o soluție strictă a problemei (P) (în sensul lui Kuroiwa) pentru Γ înlocuit prin Γ' , unde $\Gamma'(x) := \Gamma(x) + d(x, \bar{x})H$.

Un caz particular al Teoremei 1 este următorul corolar care însumează rezultate ale lui Takahashi [19] și Hamel [10].

Corolarul 3 *Fie (X, d) spațiu metric complet și $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ o funcție isc, proprie, mărginită inferior. Dacă pentru $\gamma \in (0, \infty)$ fixat și pentru orice $x \in X$ cu $f(x) > \inf f$ există $u \in X \setminus \{x\}$ astfel încât $f(u) + \gamma d(x, u) \leq f(x)$, atunci $S := \arg \min f$ este nevidă și*

$$\gamma d(x, S) \leq f(x) - \inf f \quad \forall x \in X. \quad (5)$$

Corespunzător Teoremei 2 avem rezultatul următor:

Corolarul 4 Fie (X, d) spațiu metric complet și $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ o funcție isc, proprie, mărginită inferior. Presupunem că $S := \arg \min f \neq \emptyset$, $W \subset \text{dom } f$, și $\gamma, \eta \in (0, \infty)$ sunt astfel încât pentru orice $x \in \text{dom } f \setminus (S \cup W)$ există $u \in X \setminus \{x\}$ astfel încât $f(u) + \gamma d(x, u) \leq f(x)$, și $\eta d(x, S) \leq f(x) - \inf f$ pentru orice $x \in W$. Atunci, pentru $\mu := \min(\gamma, \eta)$,

$$\mu d(x, S) \leq f(x) - \inf f \quad \forall x \in X.$$

Utilizând corolarul precedent obținem rezultatul următor.

Corolarul 5 Fie (X, d) spațiu metric complet și $f_i : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ ($i \in \overline{1, n}$) funcții proprii și isc cu $S := \bigcap_{i=1}^n [f_i \leq 0] \neq \emptyset$. Presupunem că există $W \subset D := \bigcap_{i=1}^n \text{dom } f_i$ și $\gamma, \eta \in (0, \infty)$ satisfăcând condițiile:

- (i) pentru orice $x \in D \setminus (S \cup W)$ există $\hat{x} \in X \setminus \{x\}$ a.î. $I_{>}(\hat{x}) \subset I_{>}(x)$ și $\gamma d(x, \hat{x}) \leq \sum_{i \in I_{>}(x)} [(f_i)_+(x) - (f_i)_+(\hat{x})]$, unde $I_{>}(x) := \{i \in \overline{1, n} \mid f_i(x) > 0\}$, și
(ii) $\eta d(x, S) \leq \sum_{i \in I_{>}(x)} (f_i)_+(x)$ pentru orice $x \in W$.
Atunci, $\mu d(x, S) \leq \sum_{i=1}^n (f_i)_+(x)$ pentru orice $x \in X$, unde $\mu := \min(\gamma, \eta)$.

Corolarul 5 furnizează condiții suficiente pentru mărginirea erorii pentru sistemul $f_i(x) \leq 0$, $i \in \overline{1, n}$. Acest rezultat este practic [13, Teorema 4.1]; acolo X este un Banach și în loc de (i) se cere ca orice $x \in X \setminus (S \cup W)$ să aibă proprietatea de γ -descreștere.

Alte rezultate conexe sunt conținute în lucrările [21] (acceptată) și [16] (trimisă spre publicare).

În cadrul celui de-al doilea obiectiv, i.e., *Regularitate metrică și condiții de calificare*, am terminat etapa de documentare și am obținut mai multe rezultate conținute în lucrările [5], [7], [6] și [8].

Menționăm pe scurt principalele motivații care au stat la baza acestor studii și cele mai importante rezultate obținute.

Lucrarea [5] este dedicată optimizării parametrice cu restricții de tip echilibru, acest subiect fiind în ultimele decade la originea multor eforturi îndreptate în direcția studiului sistemelor variaționale. Cităm aici importante lucrări ale lui Robinson [17], Dontchev și Rockafellar [9], Mordukhovich [15] pentru o discuție detaliată și pentru un istoric al acestui subiect.

Motivația noastră este dată de unele probleme parametrice de optimizare (în notațiile noastre mulțimea parametrilor este P și este inițial considerată ca spațiu topologic). Fie X, Y spații Banach. În cazul cel mai simplu al unei funcții obiectiv parametrice cu valori scalare $f : X \times P \rightarrow \mathbb{R}$, considerăm problema

$$(P_S) : \min f(x, p) \text{ cu } 0 \in H(x, p),$$

unde $H : X \times P \rightrightarrows Y$ este o multifuncție ce definește un sistem de constrângeri generalizat prin relația $0 \in H(x, p)$. Multifuncția implicită $S : P \rightrightarrows X$ asociată lui H este

$$S(p) = \{x \in X \mid 0 \in H(x, p)\}.$$

Putem înțelege conceptul de soluție pentru (P_S) în cel puțin două moduri diferite iar ideea de studiu al condițiilor necesare de optimalitate este aceea de a transforma problema cu restricții într-una fără restricții de forma $f(x, p) + Ld(x, S(p))$ sau $f(x, p) + Ld((p, x), \text{Gr } S)$. În ambele cazuri, este nevoie de proprietăți de regularitate a sistemului de constrângeri de forma 1) există $r > 0$ a.î. inegalitatea

$$d(x, S(p)) \leq rd(0, H(x, p)) \tag{6}$$

are loc pentru orice $p \in M$ și orice x într-o vecinătate a lui \bar{x} sau 2) există $r > 0$ a.î. inegalitatea

$$d((p, x), \text{Gr } S) \leq rd((x, p), 0), \text{Gr } H \tag{7}$$

are loc pentru orice (x, p) într-o vecinătate a lui (\bar{x}, \bar{p}) .

Astfel, în articolul menționat, stabilim mai multe condiții noi ce asigură inegalitățile (6) și (7) cu un accent special pe cazul multifuncțiilor de tip epigraf ce sunt esențiale în optimizare. Apoi, aplicăm aceste rezultate asupra unor probleme vectoriale specifice cu scopul de a obține noi condiții necesare de optimalitate.

Pentru mai multe detalii asupra tehnicilor folosite și a rezultatelor obținute, a se vedea lucrarea [5].

O altă lucrare ce se referă la a doua tematică a perioadei raportate este articolul [7] care conține un studiu motivat de importanța mulțimilor tangente și a proprietăților lor de calcul în abordarea unor probleme matematice diverse: optimizare, viabilitate sau control optimal. Capitolul 4 din cuprinzătoarea monografie [2] pune în evidență cu claritate această idee care reprezintă substratul motivațional al multor articole din literatură. Punctul de plecare al lucrării noastre este observația că mai multe lucrări recente din literatura ultimilor ani (a se vedea, de exemplu, [14], [12]) utilizează condiții destul de tari asupra datelor inițiale pentru a obține reguli de calcul pentru tangența generalizată. Vorbim aici despre condiții privitoare la mai multe tipuri de compactitate generalizată a graficelor unor multifuncții ce intervin pe parcurs, iar astfel de condiții sunt foarte puternice în cadrul spațiilor normate infinit dimensionale. În ceea ce ne privește, pentru stabilirea unor reguli de calcul pentru mulțimi tangente, preferăm să urmăm un drum inițiat în [2, Capitolul 4] care permite utilizarea ipotezelor de regularitate metrică ce sunt mai adecvate cadrului menționat. Unul dintre rezultatele principale obținute este următorul.

Fie $F : X \rightrightarrows Y$ o multifuncție între spațiile Banach X, Y și $f : X \rightarrow X$ o funcție. Notăm cu $F \circ f$ multifuncția de la X la Y dată prin $(F \circ f)(x) = F(f(x))$ pentru orice $x \in X$. Prin $D_B F(\bar{x}, \bar{y})$ notăm derivata Bouligand a lui F în punctul (\bar{x}, \bar{y}) al graficului său.

Teorema 6 *Fie $F_1, F_2 : X \rightrightarrows Y$ multifuncții cu grafic închis, $f : X \rightarrow X$ de clasă C^1 și $(\bar{x}, \bar{y}_1) \in \text{Gr } F_1$, $(\bar{x}, \bar{y}_2) \in \text{Gr}(F_2 \circ f)$. Presupunem că funcția $g : (X \times Y)^2 \rightarrow X$, $g(\alpha, \beta, \gamma, \delta) = f(\alpha) - \gamma$ este metric regulată în jurul lui $(\bar{x}, \bar{y}_1, f(\bar{x}), \bar{y}_2)$ în raport cu $\text{Gr } F_1 \times \text{Gr } F_2$. Dacă F_1 este proto-diferențiabilă în \bar{x} relativ la \bar{y}_1 sau F_2 este proto-diferențiabilă în $f(\bar{x})$ relativ la \bar{y}_2 , atunci, pentru orice $u \in X$,*

$$D_B F_1(\bar{x}, \bar{y}_1)(u) + D_B F_2(f(\bar{x}), \bar{y}_2)(\nabla f(\bar{x})(u)) \subset D_B(F_1 + F_2 \circ f)(\bar{x}, \bar{y}_1 + \bar{y}_2)(u).$$

Reguli de calcul pentru coderivatele de ordinul al doilea sunt de asemenea obținute și apoi aplicăm aceste rezultate pentru a obține condiții de optimalitate pentru probleme vectoriale. Cazul multifuncțiilor parametrice este analizat separat și, într-un caz particular, regăsim un rezultat al lui Rockafellar din lucrarea [18] (Teorema 5.4).

În lucrările [6] și [8] am obținut rezultate referitoare la deschiderea cu rată liniară a multifuncțiilor de tip compunere, mai întâi definite între spații Banach, iar mai apoi între spații metrice generale. Ca aplicații directe, se pot obține teoreme de tip Lyusternik-Graves, atât în forma cunoscută în literatură, cât și variante noi ale acesteia. De asemenea, se obțin ca aplicații teoreme de tip punct fix pentru multifuncții, ce intră în relație cu rezultate foarte recente din lucrările [1], [11], [3], [4]. Regularitatea multifuncției soluție asociată cu sisteme variaționale parametrice a fost de asemenea investigată, oferindu-se condiții suficiente care asigură proprietatea Aubin, respectiv regularitatea metrică a acesteia. Estimări precise ale modulelor de regularitate au fost precizate. Rezultatele noastre le acoperă și le extind la cazul complet multivoc mai multe rezultate din literatura recentă. Prezentăm pe scurt rezultatele principale.

Cel mai important rezultat, demonstrat în [6] în cadrul spațiilor Banach (prin intermediul Principiului Variațional Ekeland) și extins mai apoi în [8] la spații metrice generale (cu o demonstrație complet diferită, bazată pe o procedură iterativă de tip Lyusternik), este următorul.

Teorema 7 *Fie X, Y, Z, W spații metrice, $F_1 : X \rightrightarrows Y$, $F_2 : X \rightrightarrows Z$ și $G : Y \times Z \rightrightarrows W$ multifuncții și $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \bar{w}) \in X \times Y \times Z \times W$ astfel încât $(\bar{x}, \bar{y}) \in \text{Gr } F_1$, $(\bar{x}, \bar{z}) \in \text{Gr } F_2$ și $((\bar{y}, \bar{z}), \bar{w}) \in \text{Gr } G$. Fie $H : X \rightrightarrows W$ definită prin*

$$H(x) := G(F_1(x), F_2(x)) \quad \forall x \in X.$$

Presupunem că următoarele afirmații sunt satisfăcute:

- (i) $\text{Gr } F_1$, $\text{Gr } F_2$ sunt local complete în jurul lui (\bar{x}, \bar{y}) , (\bar{x}, \bar{z}) , respectiv, iar $\text{Gr } G$ este local închis în jurul lui $((\bar{y}, \bar{z}), \bar{w})$;
- (ii) F_1 este deschisă cu rată liniară $L > 0$ în jurul lui (\bar{x}, \bar{y}) ;
- (iii) F_2 are proprietatea Aubin în jurul lui (\bar{x}, \bar{z}) cu modulul $M > 0$;
- (iv) G e deschisă cu rată liniară în raport cu y uniform în z în jurul lui $((\bar{y}, \bar{z}), \bar{w})$ cu modulul $C > 0$;
- (v) G are proprietatea Aubin în raport cu z uniform în y în jurul lui $((\bar{y}, \bar{z}), \bar{w})$ cu modulul $D > 0$;
- (vi) $LC - MD > 0$.

Atunci există $\varepsilon > 0$ astfel încât, pentru orice $\rho \in (0, \varepsilon)$,

$$B(\bar{w}, (LC - MD)\rho) \subset H(B(\bar{x}, \rho)).$$

Mai mult, există $\varepsilon' > 0$ astfel încât, pentru orice $\rho \in (0, \varepsilon')$ și orice $(x', y', z', w') \in B(\bar{x}, \varepsilon') \times B(\bar{y}, \varepsilon') \times B(\bar{z}, \varepsilon') \times B(\bar{w}, \varepsilon')$ astfel încât $(y', z') \in (F_1, F_2)(x')$ și $w' \in G(y', z')$,

$$B(w', (LC - MD)\rho) \subset H(B(x', \rho)).$$

Drept aplicație a rezultatului principal, prezentat mai sus, obținem următoarea variantă a Teoremei Lyusternik-Graves, necunoscută până acum.

Corolarul 8 Fie X un spațiu metric, Y un spațiu normat și $F_1 : X \rightrightarrows Y$, $F_2 : X \rightrightarrows Y$ multifuncții, $(\bar{x}, \bar{y}_1, \bar{y}_2) \in X \times Y \times Y$ astfel încât $(\bar{x}, \bar{y}_1) \in \text{Gr } F_1$ și $(\bar{x}, \bar{y}_2) \in \text{Gr } F_2$, cu $\bar{y}_1 \neq \bar{y}_2$. Presupunem că următoarele afirmații sunt satisfăcute:

- (i) $\text{Gr } F_1$ și $\text{Gr } F_2$ sunt local complete în jurul lui (\bar{x}, \bar{y}_1) și (\bar{x}, \bar{y}_2) , respectiv;
- (ii) F_1 e metric regulată în jurul lui (\bar{x}, \bar{y}_1) cu modulul $l > 0$;
- (iii) F_2 are proprietatea Aubin în jurul lui (\bar{x}, \bar{y}_2) cu modulul $m > 0$;
- (iv) $lm < 1$.

Atunci există $\varepsilon > 0$ astfel încât, pentru orice $\rho \in (0, \varepsilon)$,

$$B(\|\bar{y}_1 - \bar{y}_2\|, (l^{-1} - m)\rho) \subset \{\|y_1 - y_2\| \mid y_1 \in F_1(x), y_2 \in F_2(x), x \in B(\bar{x}, \rho)\}.$$

În plus, există $\varepsilon' > 0$ astfel încât, pentru orice $\rho \in (0, \varepsilon')$ și orice $(x', y'_1, y'_2) \in \text{Gr}(F_1, F_2) \cap [B(\bar{x}, \varepsilon') \times B(\bar{y}_1, \varepsilon') \times B(\bar{y}_2, \varepsilon')]$,

$$B(\|y'_1 - y'_2\|, (l^{-1} - m)\rho) \subset \{\|y_1 - y_2\| \mid y_1 \in F_1(x), y_2 \in F_2(x), x \in B(x', \rho)\}.$$

O altă aplicație o reprezintă următoarea teoremă de punct fix pentru multifuncții.

Teorema 9 Fie X un spațiu metric, Y un spațiu normat, $F_1 : X \rightrightarrows Y$, $F_2 : X \rightrightarrows Y$ multifuncții și $(\bar{x}, \bar{y}) \in X \times Y$ astfel încât $(\bar{x}, \bar{y}) \in \text{Gr } F_1 \cap \text{Gr } F_2$. Presupunem că (i)-(iv) din Corolarul 8 sunt satisfăcute.

Atunci există $\alpha, \beta > 0$ astfel încât, pentru orice $x \in B(\bar{x}, \alpha)$, avem

$$d(x, \text{Fix}(F_1^{-1}F_2)) \leq (l^{-1} - m)^{-1}d(F_1(x) \cap B(\bar{y}, \beta), F_2(x)), \quad (8)$$

unde

$$\text{Fix}(F_1^{-1}F_2) := \{x \in X \mid F_1(x) \cap F_2(x) \neq \emptyset\}.$$

Considerăm $H : X \times P \rightrightarrows W$, unde X, P sunt spații metrice, iar W este un spațiu normat, dată prin $H(x, p) := G(F_1(x), F_2(x, p))$, unde $F_1 : X \rightrightarrows Y$, $F_2 : X \times P \rightrightarrows Z$, $G : Y \times Z \rightrightarrows W$. Asociat acestei multifuncții, considerăm sistemul parametric $0 \in G(F_1(x), F_2(x, p))$. Multifuncția soluție asociată acestui sistem este $S : P \rightrightarrows X$, dată prin $S(p) := \{x \in X \mid 0 \in H(x, p)\}$. În finalul lucrării [8] am obținut două rezultate privind regularitatea aplicației multivoce S . Pentru a putea deduce astfel de teoreme, am introdus și investigat o nouă noțiune, numită locală stabilitate la compunere, ce are drept principală aplicație conservarea proprietății Aubin la operația de compunere a două multifuncții. Exemplificăm mai jos această direcție de lucru.

Teorema 10 Fie X, P, Y, Z spații metrice, W un spațiu normat, $F_1 : X \rightrightarrows Y$, $F_2 : X \times P \rightrightarrows Z$, $G : Y \times Z \rightrightarrows W$ multifuncții și $(\bar{x}, \bar{p}, \bar{y}, \bar{z}) \in X \times P \times Y \times Z$ astfel încât $\bar{y} \in F_1(\bar{x})$, $\bar{z} \in F_2(\bar{x}, \bar{p})$ și $0 \in G(\bar{y}, \bar{z})$. Presupunem că următoarele afirmații sunt satisfăcute:

- (i) $(F_1, F_2), G$ sunt local stabile la compunere în jurul lui $((\bar{x}, \bar{p}), (\bar{y}, \bar{z}), 0)$;
- (ii) $\text{Gr } F_1$ este complet, $\text{Gr}(F_2)_p$ este complet pentru orice p într-o vecinătate a lui \bar{p} și $\text{Gr } G$ este închis;
- (iii) F_1 e deschisă cu rată liniară în jurul lui (\bar{x}, \bar{y}) ;
- (iv) F_2 are proprietatea Aubin în jurul lui $((\bar{x}, \bar{p}), \bar{z})$;
- (v) G e deschisă cu rată liniară în raport cu y uniform în z în jurul lui $((\bar{y}, \bar{z}), 0)$;
- (vi) G are proprietatea Aubin în raport cu z uniform în y în jurul lui $((\bar{y}, \bar{z}), 0)$;
- (vii) $\widehat{\text{lip}}_x F_2((\bar{x}, \bar{p}), \bar{y}) \cdot \widehat{\text{lip}}_z G((\bar{y}, \bar{z}), 0) < \widehat{\text{lop}}_y G((\bar{y}, \bar{z}), 0) \cdot \text{lop } F_1(\bar{x}, \bar{z})$.

Atunci S are proprietatea Aubin în jurul lui (\bar{p}, \bar{x}) . În plus, are loc relația

$$\text{lip } S(\bar{p}, \bar{x}) \leq \frac{\widehat{\text{lip}}_p F_2((\bar{x}, \bar{p}), \bar{y}) \cdot \widehat{\text{lip}}_z G((\bar{y}, \bar{z}), 0)}{\widehat{\text{lop}}_y G((\bar{y}, \bar{z}), 0) \cdot \text{lop } F_1(\bar{x}, \bar{z}) - \widehat{\text{lip}}_x F_2((\bar{x}, \bar{p}), \bar{y}) \cdot \widehat{\text{lip}}_z G((\bar{y}, \bar{z}), 0)}.$$

Bibliografie

- [1] A.V. Arutyunov, *Stability of coincidence points and properties of covering mappings*, Mathematical Notes, 86 (2009), 153–158.
- [2] J. P. Aubin, H. Frankowska, *Set-valued Analysis*, Birkäuser, Basel, 1990.
- [3] A.L. Dontchev, H. Frankowska, *Lyusternik-Graves theorem and fixed points*, Proceedings of the American Mathematical Society, 139 (2011), 521–534.
- [4] A.L. Dontchev, H. Frankowska, *Lyusternik-Graves theorem and fixed points II*, Journal of Convex Analysis, appeared online.
- [5] M. Durea, R. Strugariu, *On parametric vector optimization via metric regularity of constraint systems*, Mathematical Methods of Operations Research, 74 (2011), 409-425.
- [6] M. Durea, R. Strugariu, *Chain rules for linear openness in general Banach spaces*, SIAM Journal on Optimization, 22 (2012), 899-913.
- [7] M. Durea, R. Strugariu, *Calculus of tangent sets and derivatives of set-valued maps under metric subregularity conditions*, Journal of Global Optimization, DOI: 10.1007/s10898-011-9800-4.
- [8] M. Durea, R. Strugariu, *Chain rules for linear openness in metric spaces and applications*, Mathematical Programming Serie A, DOI: 10.1007/s10107-012-0598-8.
- [9] A. L. Dontchev, R. T. Rockafellar, *Implicit functions and solution mappings*, Springer, Berlin, 2009.
- [10] A. Hamel, *Remarks to an equivalent formulation of Ekeland’s variational principle*, Optimization 31 (1994), 233–238.
- [11] A.D. Ioffe, *Towards variational analysis in metric spaces: metric regularity and fixed points*, Mathematical Programming, Serie B, 123 (2010), 241–252.
- [12] S. J. Li, C. M. Liao, *Second-order differentiability of generalized perturbation maps*, Journal of Global Optimization, published online, DOI: 10.1007/s10898-011-9661-x
- [13] C. G. Liu, K. F. Ng, *Ekeland’s variational principle for set-valued functions*, SIAM J. Optim. 21 (2011), 41–56.
- [14] S. J. Li, K. W. Meng, J.-P. Penot, *Calculus rules for derivatives of multimaps*, Set-Valued Analysis, 17 (2009), 21–39.
- [15] B. S. Mordukhovich, *Variational Analysis and Generalized Differentiation*, Vol. I: Basic Theory, Vol. II: Applications, A Series of Comprehensive Studies in Mathematics, Vol. 330 and 331, Berlin, 2006.
- [16] N. M. Nam, C. Zălinescu, *Variational analysis of directional minimal time functions and applications to location problems*, submitted.
- [17] S.M. Robinson, *Strongly regular generalized equations*, Mathematics of Operations Research, 5 (1980), 43–62.
- [18] R. T. Rockafellar, *Proto-differentiability of set-valued mappings and its applications in optimization*, Ann. Inst. H. Poincaré, 6 (1989), 449–482.
- [19] W. Takahashi, *Existence theorems generalizing fixed point theorems for multivalued mappings*, in “Fixed point theory and applications (Marseille, 1989)”, 397–406, Pitman Res. Notes Math. Ser., 252, 1991.
- [20] Chr. Tammer, C. Zălinescu, *Vector variational principles for set-valued functions*, Optimization 60 (2011), 839–857.
- [21] M. Volle, J.-B. Hiriart-Urruty, C. Zălinescu, *When some variational properties force convexity*, ESAIM Control Optim. Calc. Var. (to appear).
- [22] C. Zălinescu, *Error bounds for set-valued optimization*, submitted.

Director de proiect,
prof. dr. Constantin Zălinescu